

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی آسمان مراجعه کنید.



این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی آسمان مراجعه کنید.



رشته کامپیوتر - گرایش نرم افزار

موضوع پروژه:

قابلیت اطمینان در شبکه های حسگری سیم

(Reliability in WSNs)

www.asemankafinet.ir

تهیه و تنظیم:

سال تحصیلی ۹۱-۹۲

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

چکیده:

پیشرفت‌های اخیر در زمینه الکترونیک و مخابرات بی‌سیم توانایی طراحی و ساخت حسگرهایی را با توان مصرفی پایین، اندازه کوچک، قیمت مناسب و کاربری‌های گوناگون داده‌است. این حسگرهای کوچک که توانایی انجام اعمالی چون دریافت اطلاعات مختلف محیطی براساس نوع حسگر، پردازش و ارسال آن اطلاعات را دارند، موجب پیدایش ایده‌ای برای ایجاد و گسترش شبکه‌های موسوم به شبکه‌های حسگر بی‌سیم (WSn) شده‌اند.

طراحی یک شبکه حسگر بی‌سیم تحت تأثیر فاکتورهای متعددی است. این فاکتورها عبارتند از: تحمل خرابی، قابلیت گسترش، قابلیت اطمینان، هزینه تولید، محیط کار، توپولوژی شبکه حسگر، محدودیت‌های سخت‌افزاری، محیط انتقال و مصرف توان و غیره که ما در این مقاله به یکی از این فاکتورها یعنی قابلیت اطمینان (Reliability) می‌پردازیم.

تعریف (Reliability): هر گره ممکن است خراب شود یا در اثر رویدادهای محیطی مثل تصادف یا انفجار به کلی نابود شود یا در اثر تمام شده منبع انرژی از کار بیفتد. منظور از تحمل پذیری یا قابلیت اطمینان این است که خرابی گره‌ها نباید عملکرد کلی شبکه را تحت تأثیر قرار دهد. در واقع می‌خواهیم با استفاده از اجزای غیر قابل اطمینان یک شبکه قابل اطمینان بسازیم. برای گره k با نرخ خرابی λ_k قابلیت اطمینان با فرمول (۱) مدل می‌شود. که در واقع احتمال عدم خرابی است در زمان t بشرط این که گره در بازه زمانی $(0, t)$ خرابی نداشته باشد. به این ترتیب هر چه زمان می‌گذرد احتمال خرابی گره بیشتر می‌شود.

$$R_k(t) = e^{-\lambda_k t}$$

این مقاله دارای ۴ فصل بوده که فصل اول آن به بررسی قابلیت اطمینان اطلاعات، فصل دوم آن به بررسی تحلیلی قابلیت اطمینان و فصل سوم و چهارم آن به افزایش قابلیت اطمینان و رویدادهای آگاه برای آن اشاره دارد.

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.

فهرست مطالب

| صفحه | عنوان |
|---------|---|
| ۱..... | فصل اول..... |
| ۲..... | ۱-۱ مقدمه..... |
| ۳..... | ۱-۲ انتقال اطلاعات معتبر..... |
| ۵..... | ۱-۳ ارسال بسته‌ی مجزا..... |
| ۱۱..... | ۱-۴ انتقال دسته‌ای از پاکت‌ها..... |
| ۱۶..... | ۱-۵ انتقال جریان پاکت..... |
| ۲۰..... | ۱-۶ نتیجه‌گیری..... |
| ۲۱..... | فصل دوم..... |
| ۲۲..... | ۲-۱ مقدمه..... |
| ۲۳..... | ۲-۲ ترکیب چند حسگره و تحمل پذیری خطا..... |
| ۲۶..... | ۲-۳ مدل‌سازی یدک‌هایی از یک نوع..... |
| ۲۷..... | ۲-۴ مدل‌ساز یدک‌های ادغام شده..... |
| ۳۱..... | ۲-۵ قابلیت اطمینان در برابر هزینه..... |
| ۳۲..... | ۲-۶ شبکه‌های حسگر چند ترکیبی..... |
| ۳۴..... | ۲-۷ نتیجه‌گیری..... |
| ۳۶..... | فصل سوم..... |
| ۳۷..... | ۳-۱ مقدمه..... |
| ۳۸..... | ۳-۲ ایجاد وب مطمئن..... |
| ۳۹..... | ۳-۳ تجمیع داده‌ای مطمئن با پروتکل REDA..... |

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی آسمان مراجعه کنید.**

- ۴-۳ تحمل پذیری خطا با پروتکل REDA..... ۴۱
- ۳-۴-۱ شماره گذاری گره ها..... ۴۲
- ۳-۴-۲ مکانیزم جایگزینی گره خراب..... ۴۳
- ۳-۵ ارزیابی کارایی..... ۴۵
- ۳-۶ نتیجه گیری..... ۴۸
- فصل چهارم..... ۴۹
- ۴-۱ مقدمه..... ۵۰
- ۴-۲ مدل شبکه ای و هدف آن..... ۵۱
- ۴-۲-۱ مدل شبکه ای..... ۵۲
- ۴-۲-۲ هدف طراحی..... ۵۳
- ۴-۳ چارچوب گزارش کردن یک حادثه قابل اطمینان..... ۵۵
- ۴-۴ ارزیابی عملکرد..... ۵۶
- ۴-۵ قابلیت اطمینان گزارش کردن یک رویداد..... ۵۷
- ۴-۶ نتیجه گیری..... ۵۹
- منابع و مآخذ..... ۶۱

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.

فصل اول

قابلیت اطمینان اطلاعات در شبکه‌های حسگر بی سیم بررسی مسایل و راه حل‌ها

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

چکیده:

انتقال اطلاعات معتبر جنبه مهمی از وابستگی کیفیت خلاق در شبکه های حسگر بی سیم است. این تحقیق مقدمه ای بر مشکل انتقال اطلاعات معتبر می باشد و پروتکل ها و رویکردهایی را برای این پروتکل ها بررسی می کند که اغلب برای کاربردهای خاصی که برای انعکاس نیازمندی های وابسته مخصوص کاربر می باشند، به وجود می آیند. یک مشخصه ی پیوسته بسیاری از پروتکل های بحث شده، این است که آن ها مکانیسم هایی را از چندین لایه بررسی می کنند تا به هدف قابل اعتمادشان برسند. در حالی که از نظر انرژی نیز بهینه هستند.

۱-۱ مقدمه:

کاربردها، نیازمندی ها و تکنیک های خاص شبکه های حسگر بی سیم در میان بقیه ویژگی ها، تعداد بالای گره ها، منابع انرژی محدود، شبکه ی مرکزی اطلاعات و فرآیند داخل شبکه ای، اینک دیگر همگی در ادبیات متداول هستند. چیزی که کمتر مورد توجه قرار گرفته است مفهوم مناسب قابلیت اعتماد است.

- آیا هیچ شانس برای بررسی عملی پدیده ای که انتظار می رود تا شبکه ای را بررسی کند وجود دارد؟
آیا حسگرهای کافی با کیفیت درست وجود دارند؟ آیا این مساله به قدر کافی توسط گروه های حسگری تحت پوشش قرار می گیرد؟ این موضوع مساله ی پوشش و گسترش است.
- حسگرها ارزان هستند و بنابراین خواندن آن ها می تواند پر سروصدا باشد و منجر به ایجاد مساله درستی اطلاعات شود. رویکرد استاندارد، فراوانی است یعنی تحویل حسگرهای چندگانه ای که می خوانند و باعث بهبود سیگنال های صدایی که احتمالاً از طریق ترکیب آن ها است می شود.
- حتی زمانی که یک اتفاق با اطمینان بررسی می شود اطلاعات می بایست از طریق چندین مسیر بعدی به سمت ایستگاه های رایانه ای در مسیر دروازه عبور یا مقصدهای خاصی منتقل شوند. این یک نمونه از مسیر انتقال و اطلاعات معتبر است.

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی آسمان مراجعه کنید.**

این تحقیق بر روی مشکل انتقال اطلاعات معتبر تمرکزی کند و برای بحث مساله‌ی پوشش، ماخواننده را به بخش‌های {۲} - {۳} - {۴} - {۵} و {۶} ارجاع می‌دهیم. مشکل صحت اطلاعات، آن سوی حیطه‌ی این تحقیق است. برعکس آنچه که در اینترنت وجود دارد، قابلیت اطمینان، غالباً توسط سیستم‌های نهایی و با استفاده از پروتکل‌های انتقال بدست نمی‌آید بلکه بررسی‌های داخلی بین قابلیت اعتبار، کیفیت اطلاعات فراهم آمده و انرژی محدود نیازمند راه‌حل‌های بین لایه‌ای است. برای مثال استفاده از tcp برای رسیدن به قابلیت اعتبار، باعث می‌شود که چندین عدم مطابقت بین tcp و شبکه حسگر بی-سیم {wsn} مختل شود. آدرس‌های نقطه‌ای منحصربه‌فرد در مقابل مرکز اطلاعات، مشکلاتی را برای حمایت از فرآیند درون شبکه‌ای ایجاد می‌کند. زمانی که از اتصالات tcp آدرس داده شده برای ترمینال - مقصد استفاده می‌شود، تکرار بیهوده و منفعل tcp از همه‌ی پکت‌ها زمانی که بعضی از فقدان‌ها، احتمالاً قابل تحمل هستند، اغلب با فشار هیدر بالاتر می‌رود و مشکلات عمومی tcp، هنگامی که از طریق اتصالات بی‌سیم جلو می‌روند. Tcp احتمالاً برای تصویر مکانیسم‌های {۷} و {۸} مناسب‌تر باشد و پیچیدگی، که از سوی دیگر به نظر مشکل نهایی نمی‌آید. {۹} - {۱۰} - {۱۱} - {۱۲} این تحقیق به صورت زیر سازمان‌بندی شده است.

مقدمه‌ای بر مشکل انتقال اطلاعات معتبر بعداً در بخش {۲} ارائه می‌شود. تحویل پکت مجزا، مجموعه‌ای از پکت‌ها و یا جریان نامحدودی از پکت‌ها به ترتیب در بخش‌های ۳-۴-۵ بحث می‌شود و این تحقیق در بخش ۶ تمام می‌شود.

۲-۱ انتقال اطلاعات معتبر:

مشکل بدست آوردن انتقال معتبر بین گره‌های دور در طول چندین مسیر با وجود خطاهای کانال و تصادف یا ازدحام، حداقل ابعاد زیر را دارد:

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

• پاکت مجزا درمقابل مجموعه‌ای از پاکت‌ها یا درمقابل سیلی از پاکت‌ها است: موارد ارسال، تنها ارسال یک پاکت مجزا از یک سو و یا ارسال یک تعداد و یا جریان نامحدودی از پاکت‌ها از سوی دیگر در مکانیسم پروتکل قابل استفاده در هر مورد، متفاوت است. ارسال معتبر از پاکت‌های مجزا می‌تواند برای مثال، برای اطلاعاتی که به شدت به هم پیوسته‌اند یا ارسال معتبر بسته‌ها برای کاربردهایی مثل منتشر کردن کد جدید یا بررسی‌های جدید در داخل شبکه مورد نیاز باشد. {re-tasking، نگاه کنید به {۱۳} گزارش کلیدی از اطلاعات است که، نمونه‌ی اولیه‌ی جریان‌هایی از پاکت‌ها می‌باشد. }

ارسال تضمین شده درمقابل ارسال تصادفی: برخی کاربردها نیازمند تحویل ضمانت هستند. مثال‌ها عبارتند از:

۱- گزارش وقایعی بسیار مهمی از حسگرها به یک sink node.

۲- پخش کد جدید یا بررسی sink node به حسگرها.

۳- اجرای حالت نهایی در کاربرد بعدی بین گره‌های نزدیک به خط مسیر نهایی {برای مثال ۱۴ و ۱۵ را ببینید}.

موقعیت‌های دیگر احتمالاً در جات خاصی از فقدان را به خوبی تحمل می‌کنند. برای مثال زمانی که حسگرهای زیادی با قدرت‌های حسگری مرتبط به هم را انتقال می‌دهند، فقدان مقطعی قابل تحمل است. یک مسیر، برای مشخص کردن میزان قابل توجهی از فقدان، تجویز یک احتمال انتقال است. به طور کلی هرچه احتمال ارسال مطلوب بالا باشد میزان هزینه‌های انرژی مورد نیاز برای رسیدن به این مطلوب نیز بالاتر خواهد بود.

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

• حسگرها به سمت sinkها و در مقابل sinkها به حسگرها، در مقابل حسگر محلی به حسگرها:
برخلاف انواع دیگر ارتباطات شبکه‌ای، در شبکه‌های حسگرین گره‌ها، ساختگی رخ نمی‌دهد اما
از گره‌ها یا حسگرها به سمت یک node و یا عده‌ی کمی از nodeها و یا گره‌های sink از
یک sink به گروهی از حسگرها و یا به‌طور محلی بین گروه‌هایی از حسگرها هنگامی که
آن‌ها، الگوریتم‌های پردازش مرتبط به هم مجزایی را، اجرامی کنند. هیچ پروتکل مجزایی همه‌ی
نقاط را در این فضای خالی تحت پوشش قرار نمی‌دهد {حتی tco هم این کار را انجام نمی-
دهد} اما راه‌حل‌های متفاوتی برای نقاط مجزا و یا دسته‌های نقطه‌ای کوچک ایجاد شده‌اند.

۳-۱ ارسال بسته‌ی مجزا:

ارسال بسته‌ی مجزا برای مثال، زمانی مهم است که یک گره حسگری می‌خواهد تا اطلاعات متمرکز را به یک گره
sink منقل کند. شبیه کارهای انجام شده بر روی مواردی از ضمانت نامه‌های متغییر متمرکز شده و در نتیجه
مهم‌ترین ارزیابی عملکرد، احتمال ارسال پاکت می‌باشد {pdp}

A. رویکردهایی از استفاده از یک مسیر مجزا:

با استفاده از همه مکانیسم‌های لایه فیزیکی تک‌مسیری مثل fec به صورت رایگان، مکانیسم‌های اولیه برای
ارزیابی قابلیت اعتماد و انتقال مجدد و استفاده از پاکت‌ها، متعدد هستند. اجازه دهید با انتقال مجدد شروع
کنیم. سه مساله بایستی ابتدا حل شوند.

۱- چه کسی فقدان‌ها را شناسایی می‌کند و نشانگرهای استفاده شده چه چیزی هستند؟

۲- چه کسی انتقال مجدد را می‌خواهد؟

۳- چه کسی انتقال مجدد را انجام می‌دهد؟

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

در ارسال پاکت مجزا پاکت اطلاعات می تواند گم شود و گره های انتقال بایستی از زمانگر {timer} و انتقال مجدد استفاده کنند. گیرنده از اطلاعات استفاده می کند و انعطاف بیشتری در مورد انتقال بسته با جریان آن وجود دارد. برای مثال احتمال این که به گیرنده اجازه داده شود که فقدان هارا بررسی کند و درخواست انتقال مجدد پاکت - های گم شده را از طریق استفاده از پاکت های اطلاعات منفی {nack} کند، وجود دارد. همچنین در صورتی که nack ها به عنوان وسیله حمل اطلاعات ضمنی باشند در این صورت هیچ ضرورتی برای ارسال اطلاعات منفی برای هر پاکت وجود ندارد و بنابراین انرژی زیادی ذخیره می شود.

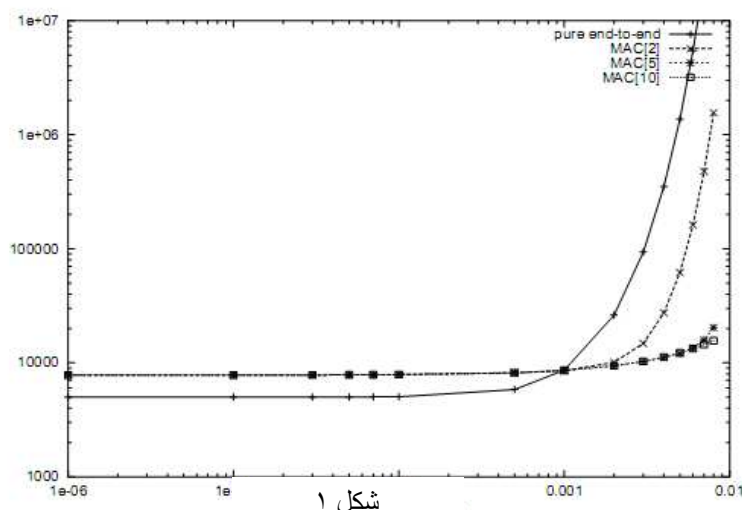
برای ارسال مسیر مجزا دو رویکرد مثبت استاندارد به صورت زیر وجود دارد:

- انتقال مجدد لایه ی nack: زمانی که یک گره در مسیر به سمت بسته ی اطلاعات می رود انتظار می رود که دانش لایه ای nack را دریافت کند. چیدن زمان نماها آسان است زیرا تنها یک تاخیر گسترده شده در طول یک مسیر مجزا و زمان های پردازش پاکت، بایستی در نظر گرفته شوند. به طور کلی انتقال دهنده، تعداد محدودی از اثرات را برای حرکت موفق پاکت انجام می دهد و آن را بعد از این که عدد حاصله بی معنی شده و از رده خارج شد، حذف می کند. با این حال برای بسته های اطلاعاتی کوچک، دانش ها که پیشرفت معنی داری را ایجاد می کنند، حتی در کانال هایی که به خوبی از آن ها انتظار می رود بدون هیچ تمایزی پخش می شوند.

- انتقال انتها به انتها: نیاز دارد که از یک پاکت تا زمانی که یک دانش از یک گره sink فراهم می آید، استفاده کند. دوباره تعدادی از بررسی های انجام شده توسط گره منبع عموماً بسته می - شوند. با این حال تنظیم timer در این مورد کمی سخت تر است. زیرا گمان های منطقی، نیاز به دانش در مورد تعدادی از مسیرها، تاخیر به ازای هر مسیر و ترافیک مسیر موجود، را دارند. انتقال - مجدد انتها به انتها، می تواند با انتقال مجدد لایه ی nack ترکیب شود. به لحاظ نظری زمانی که تعداد انتقال های مجدد لایه ی nac بالا باشد، گره منبع می تواند به محض این که پاکت با موفقیت

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

به مسیری بعد ارسال شد استفاده اش را آزاد نماید. با کنار گذاشتن مشکلات تنظیم timerها، پرنرژی ترین انتخاب بین این طرحها بستگی به شرایط خطا دارد.



شکل ۱

- برای شروع این مساله ما در شکل ۱ هزینه های انرژی مورد انتظار برای مساله انتقال مجدد انتها-به انتهای خالص با طرحهایی که انتقال مجدد لایه ی $nack$ و انتها به انتها را با آزمایش k ترکیب می کنند را، مقایسه می کنیم. ما مسیرهای با مشخصات $n=10$ بین منبع و sink و یک مدل خطای کانال ساده، انتخاب کردیم که همگی ضربه ها به طور جدا از هم با احتمال p رخ می دهند. {نرخ خطای ضربه {فصل ۱ و ۱۳}} مدل مصرف انرژی چنین است که انتقال و دریافت پاکت-ها موجب همان هزینه های انرژی می شوند. در تمام اوقات دیگر گره ها در حال استراحت هستند و هیچ انرژی را مصرف نمی کنند. تنها اطلاعات و پاکت های دانش محاسبه می شوند. مسایل زیر نیز ارزش توجه دارند. برای بسیاری از کانال های خوب {با نرخ خطای ضربه پایین} بهترین کار، انجام دادن آن بدون داشتن لایه nac است. با این حال تایک نقطه ی خاصی طرح انتها به انتها خالص، بیش از حد بی نتیجه و اتلاف کننده است. یک نتیجه مشابه زمانی به دست می آید که نرخ خطای ذره ثابت - نگه داشته شود. {یعنی در 10^{-3} } و تعداد n تا از گره ها متفاوت اند. برای تعداد کوچکی از گره ها

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

بهبتر است که از دانش لایه ی nac استفاده شود. برای ایجاد کاربرد مطلوب از منابع انرژی، طرح-
انتخاب شده واقعی باید کاملاً پویا باشد.

• گره ها در طول مسیر به صورت ناهمگونی انرژی خود را مصرف می کنند خصوصاً گره منبع و احتمالاً
چند گره وسطی. اول باید در طول هر انتقال انتها به انتهای، کار کنند حتی اگر آزمایش اولیه به گره
sink نزدیک باشد. باین حال در حالی که تعداد آزمایشات لایه ی mac مجاز، افزایش می یابد و
بنابراین احتمال این که پاکت با موفقیت یک مسیر را بگذارند وجود دارد { مصرف انرژی در طول
گره ها نیز بیشتر می شود.

رویکرد {hhr} اعتبار مسیر به مسیر توصیف شده در {17} به ارسال چندین کپی از همان
پاکت بستگی دارد. پاکت توسط هر گره ی، یک شکل شده و به عقب به سمت گره با جریان بالای
بعدی ارسال می شود. تعداد محدودی از کپی ها از یک نرخ خطای پاکت که به صورت محلی
تخمین زده شده اند، مشخص می شود. (احتمال ارسال مطلوب پاکت و فاصله ی مسیر تا sink).

به طور متناوب پاکت ها تکرار می شوند تا یک دانش محلی به دست آید {hhra}. در مقایسه یک نرخ خطای
ذره پایین، hhr از hhra بهتر است و همچنین می توان رفتار برعکس را نیز مشاهده نمود. هر دو نوع برنامه
برای کانال ها با خطای مستقل، به خوبی کار می کنند برای مثال در کانال های بی سیم معمولی. این نوع کانال ها با
وجود خطاهای موجود در آن ها، نیمه مطلوب اند خصوصاً برای hhr.

کپی های متعدد فقط زمانی به هد می روند که همه ی کپی ها در طول محوشدگی عمیق کانال و در طول دوره-
های بعدی استفاده شوند. یک یا تعداد کمی از پاکت ها کافی می باشند. به طور خلاصه به محض این که شرایط-
خطا تنزل می یابد انتقال های بعدی لایه ی mac وسیله ی موثرتری برای کاهش انرژی مورد نیاز برای رسیدن
به یک احتمال ارسال پاکت هدف، به شمار می روند. با این وجود وقتی تلاش مورد نیاز برای رسیدن به احتمال
ارسال نهایی باشد، بایستی در سطح حداقل حفظ شود، گره ها نیاز به اطلاعات فوق العاده ای مثل فاصله ی

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

مسیرشان تا گیرنده‌ی موردنظر یا تخمین خطاهای محلی دارند. به دست آوردن این اطلاعات هزینه و انرژی فوق‌العاده‌ای را می‌طلبد.

B. رویکردهای استفاده از مسیرهای چندگانه:

یک رویکرد نخست برای مسیرهای چندگانه‌ی قدرتی، چیدن آن‌ها به صورت پیشرفته یا به صورت مسیرهای مجزا از هم یا مسیرهای بخشی است و مشخص کردن یکی از آن‌ها به صورت مسیر اولیه، تازمانی که مشکلات - رخ می‌دهد از مسیر دیگر استفاده شود. {۱۸} یا مسیر به صورت محلی از طریق برنامه‌سیربندی مجدد {۱۹} جفت می‌شود. با این حال در هر مورد، حفظ مسیر، بیش از حد مطلوب است که لزوماً به شکل کاربردهای ارسال - پاکت مجزا نتیجه نمی‌دهند. روش‌های دیگر نه تنها یک پاکت مجزا را در طول یکی از مسیرها ارسال می‌کنند بلکه پاکت‌های چندگانه را به طور موازی در مسیرهای چندگانه منتقل می‌کنند.

در برنامه Reinforce {۲۰} کپی‌های متعددی از همان بسته از طریق مسیرهایی که تصادفی انتخاب شده‌اند منتقل می‌شوند. خصوصاً فرض می‌شود که یک پاکت به سمت یک گره sink هدف گذاری می‌شود و این که هر گره، فاصله مسیر خود را تا آن sink به همراه فواصل مسیر از همه همسایه‌های خود را بلد است. نسخه - برداری پاکت می‌تواند در هر گره داخلی و نه تنها در گره منبع رخ دهد. یک گره سطحی مجبور است ۲ تا تصمیم بگیرد. تعداد کپی‌ها برای ایجاد به گره‌هایی با جریان بالا را که برایشان پاکت فرستاده می‌شود، با در نظر گرفتن انتخاب دوم reinforce گره‌هایی را ترجیح می‌دهد که واقعا به sink نزدیکترند. اما با این - حال انتخاب تصادفی است. این مساله بار را در طول گره‌های زیر پخش می‌کند. و از تخلیه سریع گره‌ها از طول یک مسیر خوب جلوگیری می‌کند. تعداد کپی‌ها از نرخ خطای تخمین زده شده به طور محلی، فاصله مسیر تا sink و احتمال ارسال نهایی مشخص می‌شود. احتمال دیگری که از کپی‌های متعدد استفاده می‌شود پروتکل - های hhra hhr است که از طریق استخراج ویژگی انتشار رسانه بی سیم {۱۷}، پخش می‌شود. برخلاف

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.

hhrr نقطه به نقطه، محور در انتشار مسیر به مسیر {hhb} یک پاکت انتشاری موفق در نظر گرفته میشود. اگر هر کدام از مجاورین فرستنده {به سمت مقصد} پاکت را آن طرف تر بفرستند، به منظور اجتناب از فساد به شکل سیل، یک مجاور پاکت را تنها با احتمال p به سمت جلومی فرستند. p {توسط فرستنده و با استفاده از تعدادی از مجاوران - آن} انتخاب می شود. طوری که به طور متوسط تنها یک کپی فرستاده می شود. طرح hhba {انتشار مسیر به مسیر با دانش} از همان ایده استفاده می کند. که شبیه به طرح hhra است که یک فاصله بین کپی های پاکت - هر گرهی با جریان بالایی که پاکت دریافت می کند، یک دانش را می فرستد. {که برای جلوگیری از تصادف - رندوم، انتخاب شده اند.} و گره X، انتقال کپی های بیشتر را به محض این که چنین دانشی دریافت می - شود، منتقل می کند. در یک طرح بعدی {۲۱} گره مقصد تعدادی از ضربات اضافی را به اطلاعات اولیه اضافه - می کند. و مجموعه اطلاعات افزایش یافته ی حاصل تجزیه می شود و هر تکه به مسیر دیگری منتقل می - شود. کدگذاری به این دلیل انتخاب می شود که یک زیر مجموعه از چنین تکه هایی برای ایجاد مجدد اطلاعات اولیه کافی است. همه ی طرح های پاکت، جزء به جزء در دربا فت های دیگر نیز استفاده شده اند. {۲۲}

C. مورد گیرنده های متعدد

تا به حال تمام طرح ها سعی می کنند تا یک پاکت مجزا را به یک گیرنده ی مجزا منتقل کنند انتقال یک پاکت مجزا به گروهی از گیرنده ها خیلی مشکل است. یک مشکل خاص این است که دانش مثبت می تواند منجر به - مشکل انفجار داخلی ask، که یک نوع پروتکل چندشکلی {۲۳} است، شود. انتخاب انتشار لایه ی mac {۲۴} قابل اعتماد است و انتخاب دیگر رویکرد wfp {انتظار برای پاکت نخست است} که در پروژه ی jaruda {۲۵} برای دریافت معتبر پاکت اول از مجموعه ای از پاکت ها از sink به سمت تمام حسگرها گرفته - می شوند. این رویکرد بستگی به توانایی فرستنده و گیرنده برای تبدیل پالس های کوتاهی از انرژی کوتاه در طرف انتقال و توانایی برای تشخیص این پالس ها از انتقال های نرمال اطلاعات بر اساس انرژی شان در سمت گیرنده استوار است. sink به صورت متناوب و دوره ای این پالس ها را ارسال می کند. گره های مجاور شروع

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی آسمان مراجعه کنید.**

به ایجاد پالس از طرف خودشان می کنند زمانی که صدای پالس های sinkها را می شنوند با تکرار آن بعد از -
مدتی کل شبکه شروع به ایجاد پالس خواهد کرد و sink پاکت اطلاعات را منتقل خواهد کرد. یک مجاور، زمانی -
که sinkها پاکت اطلاعات را دریافت می کنند ایجاد پالس را متوقف کرده و پاکت اطلاعات را نیز منتقل می -
کند. این فرآیند ادامه می یابد و پاکت اطلاعات از طریق شبکه گسترش می یابد. هر گرهی {شامل sink} که
پاکت اطلاعات را دارد و هنوز صدای مجاور را که در حال پالس کردن است را می شنود، پاکت را منتقل می -
کند. این روش با ادامه ی پالس ها به عنوان یک nackمجازی عمل می کند. فاصله ی پالس گذاری یا ضربه زدن
بایستی کاملاً تنظیم شود تا از تصادفات مکرر با پاکت های اطلاعات اجتناب کند.

D. خلاصه

در ابتدا یک تمایل عمومی وجود دارد که افزایش احتمال ارسال نهایی در یک شبکه ی ثابت، منجر به افزایش هزینه -
های انرژی می شود. به طور همزمان افزایش فاصله ی مسیر بین منبع و گره sink احتمال انتقال نهایی را ثابت
نگه می دارد. همچنین مصرف کلی انرژی را نیز افزایش می دهد و آن بستگی به طرح انتخاب شده دارد که چطور
مصرف انرژی در طول گره ها پخش شود.

۴-۱ انتقال دسته ای از پاکت ها:

انتقال دسته ای زمانی رخ می دهد که دسته ی زیادی از اطلاعات {کدهای به روز} بایستی منتقل شوند. یک
مشخصه ی مهم از چنین انتخاب مجموعه ای، این است که nackها می توانند استفاده شوند. این میانه به صورت
بالقوه می تواند پاکت های دانش را کاهش دهد. یک nackمی تواند به عنوان یک نیاز انتقال مطرح شده توسط
گیرنده، دریافت شده باشد. زمانی که یک گره میانی اجزا را پنهان می کند می تواند به عنوان یک درخواست به
همراه گره منبع عمل کند. اما باین مزیت که بخش مجدداً منتقل شده بعدی نیاز به پیمودن یک مسافت بین
منبع و گره sink ندارد. چنین گرهی همچنین یک سرور احیا {۲۶} {۲۵} نیز نامیده می شود. در یک

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

مورد غیر عادی همه‌ی گره‌ها در شبکه، چندحایل یا ضربه‌گیر را برای پنهان کردن صرف می‌کنند. ما در مورد سه طرح، که به این ایده‌ها کمک می‌کند، بحث می‌کنیم.

PSFQ.A: تلمبه‌ی آرام، کشیدن سریع:

پروتکل PSFQ نشان داده شده در {۱۳} طراحی شده است تا تعدادی از بخش‌ها را از یک گره منبع مجزا به- یک زیرمجموعه‌ای از گره‌های گیرنده یا حتی به همه‌ی گره‌ها در طول یک شبکه‌ی حسگری منتقل کند. این- مساله، انتقال تضمین شده را ایجاد می‌کند. یعنی کدهای به‌روز شده پروتکل از ۳ عنصر اولیه‌ی پایه‌ای تشکیل یافته- است. یک عملیات پمپ، یک عملیات واکنشی و یک گزارش، به وسیله‌ی عملیات پمپ گره sink همه اجزا را منتقل- می‌کند و مجموعه را یک به یک با استفاده از لایه‌ی mac پخش می‌سازد.

زمان t_{min} بین بخش‌های مختلف نسبتاً بزرگ است. و هر بخش با یک عدد متوالی تجهیز می‌شود. همه‌ی گره‌ها مثل بخش زیر رفتار می‌کند.

- زمانی که گره A یک بخش جدیدی که هنوز دیده نشده است را دریافت می‌کند در یک مخزن داخلی آن را حفظ می‌کند و تا زمانی که همچنان فقط بخش جدید انداخته شود، پاکت دریافت می‌شود.

- زمانی که یک بخش جدید در توالی دریافت می‌شود گره A برای یک زمان تصادفی و رندوم منتظر می‌ماند و آن را به جلومی فرستد. و با این حال ارسال جلومی افتد زمانی که A می‌فهمد که ۴ یا بیشتر از ۴ تا از مجاوران آن هم، همان بخش را ارسال کرده‌اند. از آنجایی- که پوشش اضافی بدست آمده توسط A، با ارسال بخش به نظر کوچک می‌آید.

- زمانی که یک پاکت خارج از توالی دریافت می‌شود، آن نیز حفظ می‌شود. به جای ارسال آن، گره تقاضای انتقال فوری بخش‌های گم شده از هر مجاور با جریان بالا را با استفاده از یک پیام NACK که بخش‌های گم شده را نشان می‌دهد را درخواست می‌کند. به

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

محض اینکه گره بخش های گم شده را دریافت کند شروع به ارسال بخش هایی درتوالی

درحالت پمپ می کند (یعنی با تاخیرهای طولانی در بین آنها).

تصمیم برای ارسال پاکت ها تنها درتوالی این مزیت را دارد که وقایع زیان بار پخش نمی شوند. فرض کنید که گره A پاکت های X_1 تا X_N را پمپ می کند. B مجاور پایین دست گره A را دریافت کرده و پاکت X_i را به سمت جلو می فرستد. و بعد از آن پاکت X_{i+2} را دریافت می کند. گره b در حالی که یک عملیات واکنشی را آزاد می کند. گره B باید X_{i+2} را از قبل به صورت چندتاچند تا {W.R.T.B} به سمت گره C پایین ارسال کند. C نیز یک عملیات واکنشی را آزادمی کند که احتمالا بی فایده است و اتلاف انرژی می باشد.

عملیات واکنشی با یک NACK از طریق یک درخواست انتقال، مرتبط می باشند. زمانی که اجزا از انتهای یک مجموعه گم می شوند در این صورت هیچ تعداد مکرر زیادی وجود ندارد و این روش شناسایی، شکست ها را از دست می دهد. برای مقابله با این مشکل گره A از تعدادی از بخش هایی که اخیرا مشاهده شده اند، محاسبه می شوند و دانش t_{min} برخی مواقع زمانی تخمین زده می شود که بخش های گم شده بایستی رسیده باشند. اگر هیچ چیزی در آن زمان دریافت نشود گره A عملیات واکنشی را به وسیله ی ارسال پاکت NACK رها می سازد. اگر مجاور با جریان بالا بخش های گم شده را بدست نگیرد، آن ها NACK را به جلو می فرستند تا اینکه سرانجام به گره می رسد که دارای بخش های گم شده است. پاکت های NACK خودشان منتشر می شوند و هر مجاور با جریان بالا که برخی از این بخش های گم شده را دارد نیز برای پاسخ دادن دعوت می شود. برای جلوگیری از تصادف آن ها تاخیرهای رندومی را قبلا از این که آن ها پاسخ هایشان را بفرستند معرفی می کنند. عملیات گزارش در گره SINK مورد انتظار است. دورترین گره ها همان طور که توسط یک فیلد TTL در پاکت نشان داده شده است {پاکت های گزارش را ملزم می کنند که آدرس خودشان را و بخش های دریافت شده و گم شده را نشان دهند به این روش SINK می تواند میزان پیشرفت پخش مجموعه ای از کدها را قضاوت کند.

:GARUDA.B

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

طرح به وجود آمده در پروژه GARUDA {۲۵} مشکل مشابه با مشکل PSFQ را مطرح می کند که معروف به انتقال معتبر اطلاعات توده ای از یک sink به همه ی حسگرها که یک بخش معنی داری از شبکه است. GARUDA از یک طرح nack استفاده می کند و بعلاوه مراقبت بسیاری می کند که پاکت اول، نخست از یک مجموعه به صورت معتبری به همه ی حسگرها منتقل شود، همان طور که در بخش iii-C ارسال می کند. این مساله مشکل طرح های nack محور را حل می کند که در آن یک گیرنده نیاز به دریافت یک پاکت از مجموعه برای بررسی فقدان پاکت های دیگر در کل را دارد. GARUDA یک حالت تقریبی را برای حداقل یک دسته ی برجسته ای از توپولوژی شبکه ی حسگری ایجاد می کند و اعضای این مجموعه (که اعضای هسته ای نامیده می شوند) به عنوان سرورهای احیا کننده برای اعضای هسته ای پایین رو و اعضای غیر هسته ای مجاور عمل می کنند. تنها آن گره ها به عنوان کاندیدهایی برای هسته هستند که یک مسیری را با sink که یک عدد صحیح چندگانه هست طی می نمایند، زمانی که اعضای هسته ای کافی در مجاورتش وجود دارد. از سوی دیگر اعضای غیرهسته ای که هیچ عنصرهسته ای را در دسته شان ندارند می توانند یک عضوهسته ای کاندید را درخواست بکنند تا واقعا یک عضو هسته ای شوند. تمام اعضای هسته ای که حداقل یک عضو هسته ای با جریان بالا را می شناسند، از آن درخواست انتقال مجدد می کنند.

ارسال معتبر یک مجموعه از اطلاعات از sink دو قدم را به دنبال می آورد. اطلاعات گم شده ی واکنشی، گره های غیرهسته ای را از اعضای هسته ای مرتبط با آنها می فرستند. GARUDA براساس ارسال خارج از ترتیب استوار است. یک عضوهسته ای X اجزای گم شده ای را از عضو هسته ای با جریان بالای Y می طلبد. اما این کار را فقط زمانی انجام می دهد که می داند که عضو گم شده در Y در واقع قابل دسترسی است. برای رسیدن به Y در داخل هر پاکت ارسال شده به یک نقشه ی ضربه ای که نشان دهنده ی اعضای است که Y هم اینک داده است و X می تواند از این دانش برای ممانعت از NACK ها برای پاکت های گم شده در Y استفاده کند. یک عضو غیرهسته ای A مرتبط با X مانع همه ی درخواست های انتقال مجدد می شود تا زمانی که X همه ی اجزای حاضر را که توسط یک نقشه ضربه کامل نشان داده می شود را داشته باشد.

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.

RMST.C: انتقال چندگانه‌ی معتبر:

طرح RMST {۷} برای انتقال اطلاعات معتبر و انتشار مستقیم و انتقال بسته‌های بزرگتری از اطلاعات در بخش‌های چندگانه از یک گره منبع به یک SINK، ایجاد شده است این برای مثال زمانی مورد نیاز است که اطلاعات دوره‌های زمانی بایستی منتقل شوند. RMST چندین مکانیسم را برای تقویت قابلیت اعتماد ترکیب می‌کند.

- انتقال مجدد لایه‌ی MAC
- در حالت پنهان RMST که گره SINK و همه‌ی گره‌های میانی روی یک مسیر - تقویت شده بخش‌ها را پنهان می‌کند و آن نهران را به صورت دوره‌ای برای بخش‌های گم شده چک می‌کند. زمانی که یک گره بخش‌های گم شده را شناسایی می‌کند آن یک پیام NACK را ایجاد می‌کند که به سمت منبع در طول مسیر تقویت شده حرکت می‌کند. گره A اول کد بخش‌های گم شده‌ای را که در نهنش دارد دوباره به سمت SINK می‌فرستد. (و بنابراین گره درخواست کننده را می‌فرستد) در این صورت A پاکت NACK را می‌اندازد. در این صورت آن به سمت جلو به سمت جریان بالا فرستاده - می‌شود. همه اجزا و همه‌ی پاکت‌های NACK به لحاظ مشارکت و قابل مقایسه - بودن و پخش مستقیم نشان داده می‌شوند. در حالت غیر پنهانی RMST تنها گره SINK پنهانی را دارد نه گره‌های وسطی. بنابراین NACKها به سمت گره منبع برمی‌گردند.
- در لایه‌ی کاربرد حشو و فزونی نیز استفاده می‌شود و منبع کل، بسته‌ی اطلاعات را به صورت دوره‌ای استفاده می‌کند تا زمانی که SINK صریحاً زیر نویسی نکند.

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

• با تکرار مکرر انتشار، سود انتشار وقایع اکتشافی و ایجاد راه‌های جدید تقویت شده، برخی حالت ارتجاعی را بر علیه از دست دادن گره به وجود می‌آورد.

با بررسی ترکیب‌های منطقی از مکانیزم‌های بالا برای تعداد کمی از بایت‌های (اطلاعات بعلاوه مخارج کلی) مورد نیاز برای انتقال ۵۰ عضو به اندازه‌ی ۱۰۰ بایتی نشان داده‌است که انتقال مجدد لایه‌ی NACK در مورد نرخ-های فقدان پاکت بالاتر، موثر است اما با کمال تعجب استفاده از حالت پنهان بودن انتقال لایه‌ی NACK (و بنابراین بردن مخارج کلی لایه NACK یعنی دانش یا RTS/CTS) ساده‌ترین روش است (با ارایه‌ی این-که همه‌ی گره‌های وسطی، بخش را پنهان می‌کنند).

D. خلاصه :

طرح‌های بحث شده نشان می‌دهند که برای مساله‌ی انتقال توده استفاده از پاکت‌های NACK و پنهان کردن اطلاعات در طول شبکه از قطر انرژی مفید است. RMST نشان داده‌است که استفاده از لایه‌ی NACK اضافی، حداقل قابل بحث است زمانی که همه‌ی گره‌های میانی در شبکه حافظه‌ی کافی را برای پنهان کردن بخش‌ها دارند. ما فرض می‌کنیم که دانش‌های لایه‌ی NACK می‌تواند سود واقعی را زمانی بیاورد که بخشی از گره‌های وسطی را پنهان کند و پاکت‌های NACK و انتقالشان باید مسیرهای طولانی‌تری را بپیمایند.

۵-۱ انتقال جریان پاکت:

برخی کاربردهای شبکه حسگر نیازمند این است که گره‌های حسگر به وجود بیایند. و اطلاعاتشان را به صورت دوره‌ای گزارش دهند یک هدف قابل اعتماد مهم در چنین SETUP برای اطمینان بخشیدن به این مساله این است که یک SINK تعداد کافی از پاکت‌ها را در هر زمان برای مثال برای دریافت صحت اطلاعات مورد نیاز دریافت کند. از آنجایی که بسیاری از فعالیت‌های محیطی تنها به آرامی تغییر می‌کنند خواندن‌های تکراری حسگر از همان حسگر یا حسگرهای مجاور اغلب باهم مرتبط‌اند و بنابراین برخی از پاکت‌های گم شده قابل

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

قبول اند. بنابراین یک مکانیسم کلیدی، برای اطمینان بخشیدن به ارسال تعدادی از گره‌هایی که پاکت‌ها را در نرخ ثابتی ایجاد می کنند، به کار می رود. ما در این بخش ۲ مکانیسم را برای هر کدام از این گیرنده‌های کنترل بحث می کنیم.

کنترل نرخ انتقال پاکت به صورت محرمانه با مسائل کنترل انبوه {۲۸} {۲۹} {۳۰} مرتبط است. تاثیرات - مرتبط از دحام در مصرف کلی انرژی و صحت اطلاعات در {۲۸} نشان داده شده است. انداختن پاکت‌ها یک اتلاف انرژی است که می تواند منجر به کاهش حاصل کار شود یعنی منجر به کاهش تعداد پاکت‌های منتقل شده در گره‌های SINK می شود. در {۲۹} چهارچوب کنترل از دحام CODA نشان داده می شود که به شکل زیر ترکیب شده است.

I- یک مکانیسم تشخیص از دحام که بر اساس گره‌هایی که تصرف ضربه گیرشان و بار را بر روی کانال مشاهده می کنند.

II- یک مکانیسم فشار به پشت، محلی برای در دست گرفتن از دحام کوتاه مدت

III- یک مکانیسم تنظیم نرخ که توسط آن SINK ها گره‌های منبع را در پایه‌های طولانی مدت کنترل می کنند. روش استوار بر اساس تخصیص عرض باند آشکار به طبقات پاکت متفاوت در {۳۰} بحث می شود.

ESRT.A: رویدادی برای انتقال قابل اعتماد SINK:

پروتکل ESRT از طریق تنظیم نرخ تولید پاکت حسگرهای گزارشی، طوری کار می کند که در منطقه‌ای می ماند که اعضای کافی از پاکت‌ها بدون تولید از دحام (۳۱) به SINK (چاهک) می رسند. فرض می شود که SINK نیاز به حداقل تعدادی از پاکت‌ها دارد تا به کیفیت اطلاعات مطلوب برسد. موفقیت در نظر گرفته شده توسط الگوریتم این است که برای هر گره، SINK مجزایی را که برای همه‌ی گره‌های حسگر خواندنی است، را به سمت

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

آن می فرستند. گره SINK (چاهک) انرژی محدود ندارد و می تواند با قدرت کافی انتقال را انجام داده تا به -
همه ی حسگرها برسد. آن از توانایی کنترل نرخ FN استفاده می کند. از طریق آن حسگرها پاکت های اطلاعاتی را
در گردش نام الگوریتم به وجود می آورد. استراتژی کنترل براساس روابط خاصی بین نرخ تولید F_N از یک سو
و کیفیت SINK مشاهده شده (همان طور که نرخ پاکت های تحویل داده شده به ازای هر واحد زمان ارائه -
شده است) و حالت ازدحام از سوی دیگر استوار است. خصوصاً مناطق زیر می تواند از هم شناسانده شوند:

- برای هر نرخ تولید پایین، هیچ ازدحام و کیفیت غیر کافی وجود ندارد.
- هنگامی که نرخ های تولید افزایش می یابد کیفیت مطلوب به وسط چند تا کسر E، بدون
این که باعث ازدحام شوند می رسد. به بیان دیگر شبکه ازدحام ندارد و SINK فقط
تعداد صحیحی از پاکت ها را دریافت می کند و تا این که به کیفیت مطلوب، نه کمتر و نه
بیشتر برسد. این منطقه هدف است.
- هنگامی که نرخ تولید افزایش می یابد بعداً پاکت های بیشتری در مقایسه با آنچه که
مورد نیازند، بدون آنکه ازدحام ایجاد شود منتقل می شود.
- افزایش دیگر در نرخ تولید شروع به کاهش تعداد پاکت های منتقل شده می کند، زیرا
ازدحام شروع به ایجاد شدن می کند و پاکت ها می افتند. یک منطقه با ازدحام وجود دارد
اما هنوز با کیفیت کافی منتقل می کند، اما زمانی که نرخ ها افزایش می یابند، کیفیت به
زیر سطح مطلوب می رسد.

گره SINK علائم ازدحام و نرخ پاکت های ورودی را برای زمان خاصی که یک راند نامیده می شود جمع می کند
بر اساس این اطلاعات آن منطقه ی فصلی و نرخ تولید مطلوب جدید را برای راند بعدی محاسبه و مشخص می -
کند (که می تواند بزرگتر، کوچکتر و یا مساوی با نرخ تولید فعلی باشد) و این را به تمام گره های حسگر
منتشر می کند.

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

استراتژی کنترل سعی می کند تا به منطقه‌ی هدف برسد. حالت ازدحام توسط حسگرهایی از مکان ضربه-گیر محلیشان شناسایی می شوند و مکان فعلی و تمایل رشد ضربه گیر محل را با توجه به راندهای قبلی مرتبط قرار می دهند. از طریق بررسی ازدحام گره حسگر یک ضربه‌ی اختار ازدحام را در پاکت‌های خروجی تنظیم می-کند. چاهک وضعیت ازدحام را زمانی که پاکت ورودی این دسته‌ی کوچک را دارد استنباط می کند.

با این فرض که در یک منطقه‌ی غیر ازدحامی یک رابطه‌ی خطی بین نرخ گزارشی و تعداد پاکت‌های دریافت-شده در SINK به ازای واحد زمان، می توان نشان داد که پروتکل همیشه به منطقه‌ی هدف، با همگرایی بسته به E متقارن است. پروتکل SINK، گره‌های حسگری را برای داشتن دانش جهانی مثلا برای تعداد فعلی از گره‌های حسگر دسترس نمی خواهد. یکی از معایب این مساله این است که همه‌ی گره‌های حسگری فعلا کنترل می شوند در حالی که مناطق جالب (که سرعت‌های سریعتر مناسب هستند یا مناطقی با غلظت گره بالاتر) همانند مناطق غیر جالب یا مناطقی با غلظت گره پایین را مورد عمل قرار می دهند.

B. یک الگوریتم بازی GUR:

به جای کنترل نرخ که از طریق آن گره‌ها پاکت را ایجاد می کنند، الگوریتم راند محور (۳۲) تعداد گره‌های فعال را به روش احتمالی کنترل می کند. دوباره فرض می شود که یک گره SINK مجزایی وجود دارد که تعدادی از حسگرها را کنترل می کند و SINK چند تعداد حداقل K از پاکت‌ها را در طول یک راند می خواهد تا به کیفیت اطلاعات مطلوب برسد. این مساله با استفاده از کانال انتشار دانش درباره‌ی تعداد حسگرهای N و یک قانون تصمیم احتمالی در هر گره، آسان است. (فرستادن با احتمال $K-N$) اما چطور می توان این کار را بدون دانستن N انجام داد؟

یک روش جالب مبتنی بر بازی GUR است. با بیان کوتاه‌تر بازی GUR، N را بازیکنان مستقلی در نظری-گیرد که در یک راند بله یا خیر رای می دهند. تعداد اورانی که به K جواب بله می دهند، احتمال جایزه $R=R(K)$ و انتشار R را مشخص می کنند و هر بازیکن به خودش با احتمال R جایزه می دهد. و نظر بر این

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

است که توده‌ی گره‌ها یک نظری را برای پاسخ بله یا خیر براساس r با احتمال r می‌فرستند. و با استفاده از عملکرد جایزه‌خاص [۳۲] براساس K سیستم، با بله K و رای نه $N-K$ متقارن است (یا در مورد Wsn اصلا جواب نمی‌دهد).

۶-۱ نتیجه‌گیری:

معتبر بودن در شبکه‌های حسگری چندوجهی است و انتقال اطلاعات معتبر، یک مساله‌ی جالب و بسیار مهم، یکی از این جنبه‌هاست که موضوع این تحقیق است که مشکل انتقال اطلاعات مورد اعتماد، خودش جنبه‌های زیادی دارد که از انتقال یک پاکت مجزا تا انتقال دوره‌ای جریان‌ها متغیر است. بسیاری از پروتکل‌های بحث‌شده در این بخش مشکل قابلیت اعتماد را از طریق ترکیب مکانیسم‌هایی در چندین لایه از لایه‌ی mac گرفته تا لایه کاربرد، مورد بررسی قرار می‌دهند. این مساله از روش اینترنتی فکر کردن درباره‌ی قابلیت اعتماد متفاوت است. اما هنگامی که انرژی در حد اعلائی است ضرورت دارد. همچنین منصفانه است بگوییم مسایل قابلیت اعتماد تا به حال در جامعه‌ی تحقیق در مقایسه با mac یا پروتکل‌های $routing$ اهمیت کمتری را جذب می‌کند. بنابراین تعدادی از فضاها برای تحقیق جالب وجود دارد. مثلا برای ۱- طراحی و ارزیابی مکانیسم‌های بعدی با بهبود قابلیت اعتماد و بررسی رفتار پیچیده کانال‌های بی‌سیم ۲- کنترل سازشی ترکیب عملی از مکانیسم‌ها (در مقابل arq لایه‌ی mac در مقابل fes) براساس نرخ‌های خطای تخمین زده شده یا دانش جهانی از موقعیت‌های خطای رایج (آب و هوای شبکه و $nack$)

۳- مطالعات آزمایشگاهی قابلیت اعتماد و بهینه بودن انرژی در شبکه‌های حسگر واقعی (مثلا ۳۳)

۴- در نظر گرفتن جنبه‌های زمانی (۳۴) و پیگیری توسعه‌ی راه‌حل‌های قابلیت اعتماد انتها به انتها، در قلمرو شبکه‌های حسگری جالب خواهد بود.

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی آسمان مراجعه کنید.

فصل دوم

بررسی تحلیلی قابلیت اطمینان در شبکه های حسگر بی سیم

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

چکیده:

با بالارفتن قابلیت‌های محاسباتی و ارتباطات بی‌سیم شبکه‌های حسگر نقش بسیار مهم‌تری را در اغلب کاربردها خواهند داشت. این موضوع یعنی پراهمیت‌شدن نقش حسگرها باعث می‌گردد که اطلاعاتی که حسگرها به ما می‌دهند از درجه بالایی از اهمیت برخوردار باشند. این امر باعث می‌شود تا برای اطمینان از عملکرد صحیح این سیستم‌ها یک سری موارد نظیر کلاس‌بندی حسگرها، محاسبه قابلیت اطمینان، تحمل-پذیری خطا، ترکیب حسگرها و... مورد بررسی قرار گیرند. در این مقاله ایده‌های اطمینان‌پذیری در شبکه‌های حسگر بی‌سیم چندوجهی مورد تحلیل و بررسی قرار می‌گیرد. همچنین مدل‌های مارکوف با قابلیت اطمینان بالا را با استفاده از انواع مختلفی از حسگرها و یدک‌هایی که جایگزین حسگرهای خراب می‌شود نشان می‌دهیم. این مدل‌ها را براساس معیارهای قابلیت اطمینان و هزینه و $mttf$ مقایسه و بررسی خواهیم کرد.

۱-۲ مقدمه:

شبکه‌های حسگر بی‌سیم در بازه‌ی وسیعی از فضاهای کاربردی نظیر ارتعاش، دما، صوت، مغناطیس و غیره کاربرد دارد. علت این امر آن است که این سیستم‌ها قادرند دما، نویز، فشار، جابجایی فیزیکی اشیاء، تشعشعات رادیواکتیو و سرعت را حس کرده و مونتور کنند. افزایش قابلیت‌های محاسباتی و ارتباطات بی‌سیم باعث بالارفتن انتظارات از شبکه‌های حسگر شده است و شبکه‌های حسگر تنها وظیفه انتشار اطلاعات را ندارند و نقش بسیار مهمی را در اغلب کاربردها برعهده می‌گیرند. شبکه‌های حسگر بی‌سیم خود را به ارتباطات بی‌سیم محدود نکرده‌اند به نحوی که قابلیت کار در نواحی مختلف را بدون آنکه نیازی به وجود زیرساخت ارتباطی داشته باشند را دارند {۱-۳}. ایده‌ی اصلی این مقاله شناسایی و تحلیل ایده‌های تحمل‌پذیری خطا

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

و اطمینان پذیری در شبکه های حسگر بی سیم می باشد. در این مقاله نقش تحمل پذیری خطای- نامتجانس، جایی که یک حسگر نوع منفرد انواع مختلف حسگرها را پشتیبانی می کند، بررسی خواهد شد. همچنین افزونگی را برای موارد زیر در نظر می گیریم:

- تنها یک نوع از حسگرها جایگزین همان نوع گردند.
- یک ها جایگزین هر نوعی از حسگرها گردند و در ادامه مقایسه ای میان قابلیت اعتماد و هزینه انجام خواهد شد. من این مدل ها را براساس معیارهای هزینه و قابلیت اعتماد و MTTF بررسی و مقایسه کرده ام. در پایان نیز ارتباط مابین افزونگی ابعاد و کدهای تصحیح خطا بررسی خواهد شد.

۲-۲ ترکیب چند حسگره و تحمل پذیری خطا:

شبکه حسگر بی سیم به یک رسانه چند سرویسی تبدیل شده که موجب همگرایی ارتباط داده و صوت و تصویر شده است. هر نوع سرویس محدودیت خاص خود را دارد. به عنوان مثال یک داده صوتی یا تصویری نسبت به تاخیر حساس است و باید با یک تاخیر مشخصی انتقال یابد. از این رو سرویس مورد نیاز برای هر نوع داده باید برآورده شود. به طور سنتی، ساختارهای جاری تنها بهترین سرویس موثر را فراهم می کنند، جایی که ترافیک تا جایی که ممکن است به طور سریع پردازش می شود، ولی هیچ ضمانتی برای از دست ندادن خطوط- زمانی و اطمینان از تحویل واقعی وجود ندارد. این نوع از سرویس های منفرد نیازها و محدودیت های مورد نیاز امروز را پاسخگو نخواهد بود. یک تحقیق جالب در مورد جنبه های تحمل پذیری خطا در شبکه های حسگر نشان می دهد که در آن نودها با استفاده از مدل برنولی، هم فعال و هم غیرفعال هستند. زمانی که یک یا چند حسگر خراب شود، سایر حسگرهای یک نوع مختلف می توانند کار خود را با کار آن حسگر جایگزین کنند، به گونه ای که خطا غیر قابل تشخیص باشد. این مدل را ترکیب حسگر چندوجهی می نامند. این ترکیب باعث سردرگمی دانشمندان در سایر ترکیب ها و نظم های موجود شده است، به عنوان مثال یک سوالی که هنوز به طور کامل حل نشده، آن است که چگونه ما می توانیم مولفه ها و هدف های سه بعدی را تشخیص دهیم در

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

حالی که شبکه چشم ما تنها با الگوهای نور دوبعدی کار می کند. در مورد یک شبکه از حسگرهایی از چندین نوع، ما جنبه های تحمل پذیری خطای یک شبکه حسگر چندوجهی را بررسی می کنیم. فرضیه یک شکست در هر لحظه فرضیه ای قوی نخواهد بود، بدین علت که ما فرض کرده ایم که وقایع مستقل هستند و دوخطایی که در یک لحظه اتفاق می افتند می تواند به صورت پی در پی مورد رسیدگی واقع گردد. فرضیه دیگری که بیان می شود این است که شکست مولفه ها از یکدیگر مستقل هستند. مواردی وجود دارد که خطاهایی وابسته به وقایع وجود دارد: بالا رفتن ناگهانی دما، مصرف توان و غیره، اما ما فرض کرده ایم که هر دو نوع خطا از هم مستقل هستند. در نتیجه هر دو نوع رخداد از لحاظ احتمال از هم مستقل هستند. {۴-۶}.

تعریف تابع قابلیت اعتماد یک مولفه در زمان t یعنی R_t عبارت است از احتمال شرطی است که مولفه در زمان t داده شده، عملیاتی باشد با این فرض که در زمان T صفر نیز به طور صحیح کار کند. عدم قابلیت اعتماد یک سیستم یعنی Q_t برابر با $1-R_t$ است. برای هر سیستمی این شرایط به طور معمول صحیح است:

- در زمان $t=0$ سیستم صحیح کار می کند و داریم $Q_0=0$ و $R_0=1$.

- با احتمال اینکه سیستم در زمان $t=\infty$ باشد شکست خواهد خورد.

بلوک دیاگرام قابلیت اعتماد (RBD) وابستگی قابلیت اعتماد سیستم به قابلیت اعتماد هر مولفه را بیان می دارد. مدل مارکوف برای قابلیت اعتماد یک سیستم بر اساس دو مفهوم استوار است: حالات ممکن سیستم و انتقال مابین حالات. حالت شکست با f بیان می گردد. قابلیت اعتماد سیستم به عنوان وضعیتی تعریف می شود که سیستم در حالتی غیر از حالت f قرار داشته باشد. برای اندازه گیری میانگین زمانی که هر سیستم به طرز صحیحی با آن کار می کند و تا زمانی که سیستم خراب شود از MTTF استفاده می کنیم.

تعریف MTTF: مقدار معینی از زمان خرابی است.

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت فروشگاه‌های آسمان مراجعه کنید.

$$MTTF = \int_0^{\infty} t \frac{dQ(t)}{dt} dt = \int_0^{\infty} R(t) dt$$

تعریف: نرخ خطا به عنوان تعداد شکست‌ها در هر واحد زمانی تعریف می‌شود:

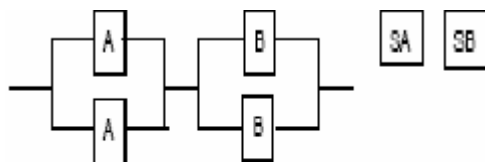
$$\lambda = \frac{\frac{dR(t)}{dt}}{R(t)}$$

یدک‌ها می‌توانند جایگزین مولفه‌های خراب‌گردند. ما از مدل‌های یدکی hot و stand استفاده خواهیم کرد که این مدل‌ها این مفهوم را دارند که به محض این که حسگری خراب‌شود یدک جایگزین آن می‌شود (هیچ فاصله زمانی میان خرابی یک حسگر و جایگزینی یک یدک با آن وجود ندارد). زمانی که یک یدک، جایگزین حسگری شد باز همان نرخ خطای قبلی را خواهد داشت {۹-۱۲}. ما مدل‌های متفاوتی را مطالعه می‌کنیم. با مدلی شروع می‌کنیم که در آن یک یدک تنها می‌تواند جایگزین یک حسگر شود، با آنکه انواع مختلفی از یدک‌ها که برای نوع مختلف حسگرها وجود دارد، در ادامه نیز در مورد این دو نوع، همین موضوع را بررسی خواهیم کرد. ما با یدک‌هایی ادامه خواهیم داد که می‌توانند جایگزین هر نوعی از حسگرها شوند و در این مورد یدک‌های ادغام شده دو نوعی و سه نوعی را بررسی خواهیم کرد. به منظور دستیابی به یک قابلیت اعتماد بهتر سیستماتیک راه‌حل، بهبود کیفیت یدک‌هاست و روش دیگر افزایش تعداد یدک‌ها است {۷-۸}.

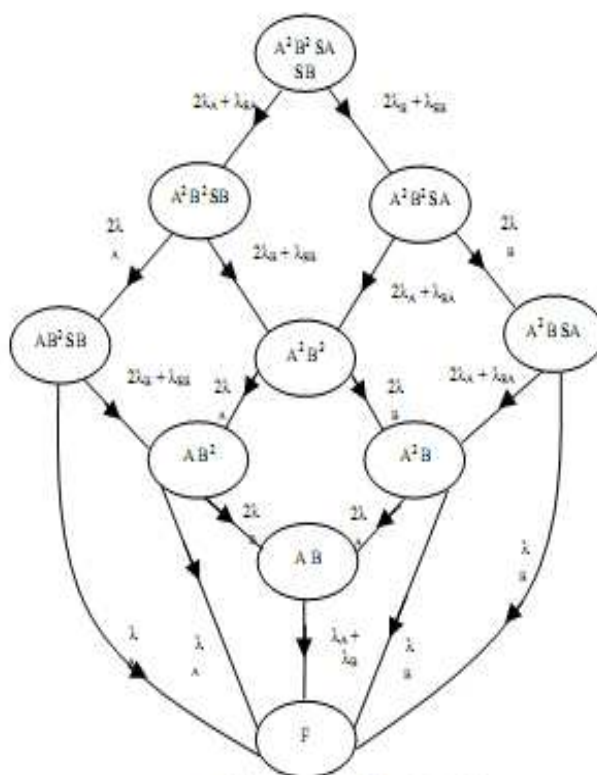
۳-۲ مدل‌سازی یدک‌هایی از یک نوع:

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت فروشگاه‌های اسما مراجعه کنید.

فرض می‌کنیم که A و B دو نوع مختلف از حسگرها باشند و دو حسگر SA و SB را که تنها قادر به جایگزینی تنها یک نوع از حسگرها هستند را داریم (SA تنها جایگزین A و SB تنها جایگزین B می‌شود).



شکل ۱- بلوک دیاگرام یدک‌های نوع منفرد



شکل ۲- مدل مارکوف برای یدک‌های نوع منفرد

نرخ خطای داده شده بر روی هر مولفه $(\lambda_A, \lambda_B, \lambda_{SA}, \lambda_{SB})$ داده شده و مدل مارکوف برای این مثال در شکل ۲ رسم گردیده است. اگر ما تنها یک یدک و یا هیچ یدک در نظر بگیریم، تنها بخش‌هایی از مدل مارکوف شکل ۲ را خواهیم داشت. اگر همه مولفه‌ها نرخ خطای λ ($\lambda_A = \lambda_B = \lambda_{SA} = \lambda_{SB} = \lambda$) یکسان

داشته باشند تابع Rt عبارت است از

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.

$$R(t) = 9e^{-2\lambda t} - 18e^{-3\lambda t} + 15e^{-4\lambda t} - 6e^{-5\lambda t} + e^{-6\lambda t}$$

$$MTTF_{two-single-type} = \frac{73}{60\lambda} = 1.217$$

اگر تنها یک نوع حسگر در نظر بگیریم، تابع Rt زیر بدست می آید:

$$R(t) = 6e^{-2\lambda t} - 9e^{-3\lambda t} + 5e^{-4\lambda t} - e^{-5\lambda t}$$

$$MTTF_{one-single-type} = \frac{21}{20\lambda} = 1.05$$

اگر هیچ یدکی در نظر نگیریم داریم :

$$R(t) = 4e^{-2\lambda t} - 4e^{-3\lambda t} + e^{-4\lambda t}$$

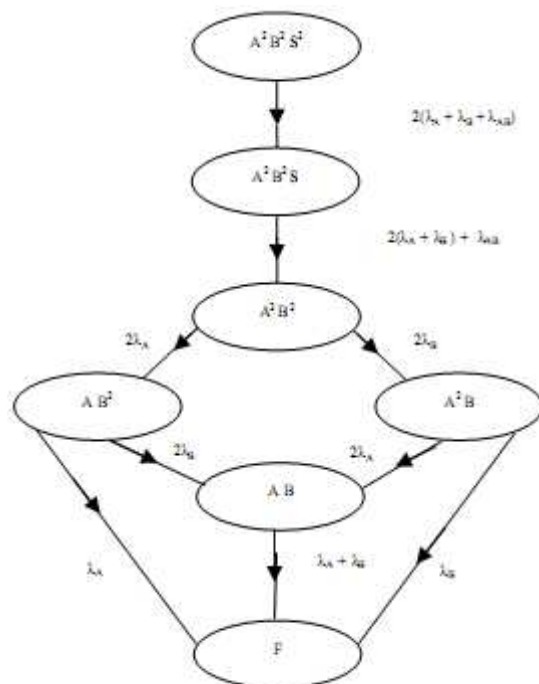
$$MTTF_{no-spare} = \frac{11}{12\lambda} = 0.917$$

۴-۲ مدل سازی یدک های ادغام شده:

حال موردی را در نظر می گیریم که در آن ما یدک های ادغام شده ای داریم که می توانند با هر نوع از حسگرها جایگزین شوند.

فرض می کنیم A و B دو نوع مختلف از حسگرها باشند و دو یدک نوع AB می توانند با هر نوع حسگر خراب شده جایگزین گردند (شکل ۱ را برای RBD ملاحظه کنید). نرخ خطا برای هر مولفه $((\lambda_A, \lambda_B, \lambda_{AB}))$ داده شده است در شکل S به جای AB نمایش داده شده است.

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت فروشگاه‌های اسما ن مراجعه کنید.



شکل ۳-مدل مارکوف برای یدک‌های نوع دو ادغام شده

با فرض نرخ خطای یکسان ($\lambda A = \lambda B = \lambda SB = \lambda$) سیستم عبارت است از:

$$R(t) = 10e^{-2\lambda t} - 20e^{-3\lambda t} + 15e^{-4\lambda t} - 4e^{-5\lambda t}$$

$$MTTF_{two-pooled-type} = \frac{77}{60\lambda} = 1.283$$

اگر تنها یک یدک ادغام در نظر بگیریم سیستم برابر می‌شود با:

$$R(t) = \frac{20}{3}e^{-2\lambda t} - 10e^{-3\lambda t} + 5e^{-4\lambda t} - \frac{2}{3}e^{-5\lambda t}$$

$$MTTF_{two-pooled-type} = \frac{67}{60\lambda} = 1.117$$

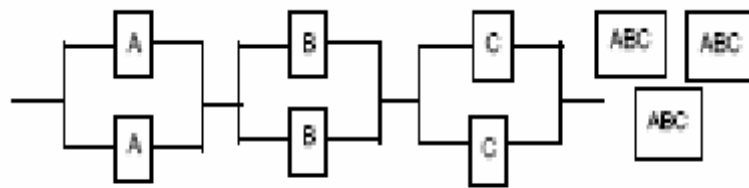
اگر هیچ یدکی در نظر نگیریم خواهیم داشت:

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.

$$R(t) = 4e^{-2\lambda t} - 4e^{-3\lambda t} + e^{-4\lambda t}$$

$$MTTF_{no-spare} = \frac{11}{12\lambda} = 0.917$$

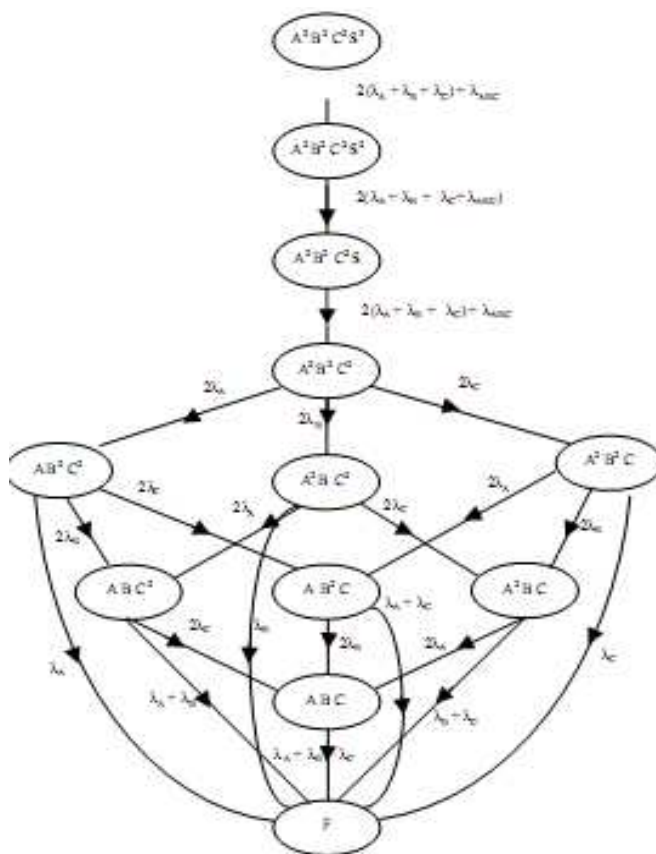
فرض می کنیم A و B و C سه نوع مختلف از حسگرها با RBD زیر باشند و یک نوع ABC بتواند با هر نوع از حسگرهای خراب شده جایگزین گردد.



شکل ۴. بلوک دیاگرام اطمینان پذیری یدکهای ادغام شده نوع سه

نرخ خطا برای هر مولفه $\lambda_a, \lambda_b, \lambda_c, \lambda_{abc}$ و A داده شده و مدل مارکوف در شکل ۵ نشان داده شده و در شکل از S به جای AB استفاده شده است.

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت فروشگاه‌های اسما ن مراجعه کنید.



شکل ۵

اگر ما همه واحدها از جمله یک‌ها را با نرخ خطای یکسان ($\lambda A = \lambda B = \lambda C = \lambda ABC = \lambda$) در نقطه بگیریم تابع $R(t)$ سیستم زیر بدست می‌آید.

$$R(t) = \frac{168}{5} e^{-3\lambda t} - \frac{504}{5} e^{-4\lambda t} + 126 e^{-5\lambda t} - 84 e^{-6\lambda t} + 36 e^{-7\lambda t} - \frac{63}{5} e^{-8\lambda t} + \frac{14}{5} e^{-9\lambda t}$$

$$MTTF_{three-pooled-type} = \frac{2719}{2520\lambda}$$

اگر تنها دو یک ادغام شده در نظر بگیریم آنگاه داریم:

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی آسمان مراجعه کنید.

$$R(t) = \frac{112}{5} e^{-3\lambda t} - 56 e^{-4\lambda t} + 56 e^{-5\lambda t} - 28 e^{-6\lambda t} + 8 e^{-7\lambda t} - \frac{7}{5} e^{-8\lambda t}$$

$$MTTF_{three-pooled-type} = \frac{271}{280\lambda}$$

۵-۲ قابلیت اطمینان در برابر هزینه:

سه مدل را در نظرمی گیریم: یک‌های نوع دو منفرد، یک‌های نوع دو ادغام شده و یک‌های نوع سه ادغام شده. در شکل ۶ مقادیر مختلف قابلیت اطمینان نشان داده و مقادیر مختلف قابلیت اطمینان نشان داده و مقادیر خاص λ برابر ۰,۰۲ و ۰,۰۳ و ۰,۰۵ و ۰,۱۰ به عنوان تعداد خطاها در ۱۰۰۰ ثانیه در نظر گرفته شده است.

با مقایسه این مدل از نظر MTTF مشخص می کند که مدل سوم کمترین مقدار را داراست و مدل دوم بهترین مقدار را مستقل از مقدار λ دارد.

$$MTTF_{three-pooled-type} = \frac{2719}{2520\lambda} <$$

$$MTTF_{two-single-type} = \frac{3066}{2520\lambda} <$$

$$MTTF_{two-pooled-type} = \frac{3234}{2520\lambda}$$

هزینه یک سیستم غیر افزونه C است. هزینه افزوده شده یک یک ساده C۱ و هزینه افزوده شده یک یک ادغام C۲ است.

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

اگر یک یدک به طور فیزیکی جایگزین یک حسگر خراب شود هزینه سیستم از C به $C+C_1$ افزایش می یابد. اگر یک یدک به طور مجازی جایگزین یک حسگر خراب شود هزینه سیستم از C به $C+C_2$ افزایش می یابد.

در شکل ۷ داده شده به عنوان مثال برای سیستم حسگر نوع دو بدون افزونگی (بدون یدک) C را برابر چهار گرفته اند و هزینه دو مولفه را $0,5$ در نظر گرفته اند. هزینه های یدک نوع منفرد نظیر یک مولفه برابر $C_1 = 0,5$ است. هزینه های یدک نوع ادغام بیشتر از یک مولفه ولی کمتر از دو مولفه است $C_2 = 0,7$.

۶-۲ شبکه های حسگر چند ترکیبی:

مجموعه N که شامل n عنصر است و مجموعه M را که شامل m حسگر از k نوع است را در نظر می گیریم
طوری که m_i حسگرهای نوع i است. $\sum_{i=1}^k m_i = m$.

خروجی هر حسگر باینری است. $output_i(j) \in \{0,1\}, \forall i \in M, j \in N$

تعریف: دو شی a و b داده شده اند. اگر $i(a) \neq i(b)$ باشد در این صورت ما می توانیم بگوییم که از نقطه نظر حسگر i ، اشیاء a و b قابل تشخیص هستند. فرض مسئله آن است که هیچ دو شی خصوصیات یکسانی ندارد بدین معنی که برای هر دو نوع شی همیشه یک حسگر وجود خواهد داشت که آن ها را تشخیص خواهد داد.

تعریف: اگر $M = [S_1, S_2, \dots, S_m]$ یک مجموعه از حسگرها باشد، کدینگ باینری هر شی a یک مجموعه مرتب شده از بیت های نمایشگر خروجی هر حسگر S_i با در نظر گرفتن a است:

$$Coding_M(a) = S_1(a)S_2(a)\dots S_m(a)$$

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

مشاهده ۱: بنا به تعریف دو شی a و b بوسیله مجموعه ای از حسگرهای M که از نظر انکدینگ باینریشان

با هم متفاوت هستند، متمایز شدند. $\text{Coding}_M(a) \neq \text{Coding}_M(b)$

مشاهده ۲: بیشینه مقدار حسگرهای موردنیاز برای تفکیک n شی برابر $n-1$ است.

مشاهده ۳: کمینه مقدار حسگرهای موردنیاز برای تفکیک n شی برابر $\lceil \log n \rceil$ است.

دلایل:

$L = \lceil \log n \rceil$ داده شده است. ما میتوانیم $2^{\lceil \log n \rceil}$ کدینگ باینری مختلفی به طول L داشته باشیم.

بر اساس مشاهده ۱، به این معنی است که ما میتوانیم $2^{\lceil \log n \rceil}$ شی متمایز داشته باشیم زیرا

$2^{\lceil \log n \rceil} \geq 2^{\log n} = n$ و L نیز مقداری صحیح است. ما از طریق نقض مطلب ثابت می کنیم که با کمتر از L

حسگر، نمی توان کل n شی را متمایز کرد. فرض می کنیم که $L_1 = \lceil \log n \rceil - 1$ و M_1 مجموعه ای از L_1

حسگر است. مجموعه کل کدینگهای باینری به طور L_1 تعداد 2^{L_1} عنصر دارد که داریم:

$$\log n > \lceil \log n \rceil - 1 \geq \Rightarrow \log n + 1 > \lceil \log n \rceil \geq \log n$$

$$. 2^{L_1} n > \Rightarrow 2^{\log n} > 2^{\lceil \log n \rceil - 1} \Rightarrow \log n - 1$$

بنابراین تنها 2^{L_1} کدینگ باینری مختلف اما n شی خواهیم داشت بدین معنی که حداقل دو کدینگ باینری

اشیاء در N نظیر هم هستند. از این امر می توان به این مفهوم رسید که با L_1 حسگر نمیتوان هر شی را

متمایز کرد. همان گونه که از مشاهدات بالا دیدیم یک موازی سازی میان افزونگی ابعاد و کدهای تصحیح

خطا وجود دارد. n بیت داده را در نظر میگیریم، k بیت آن اطلاعات و $n-k$ بیت آن بیتهای افزونه است و

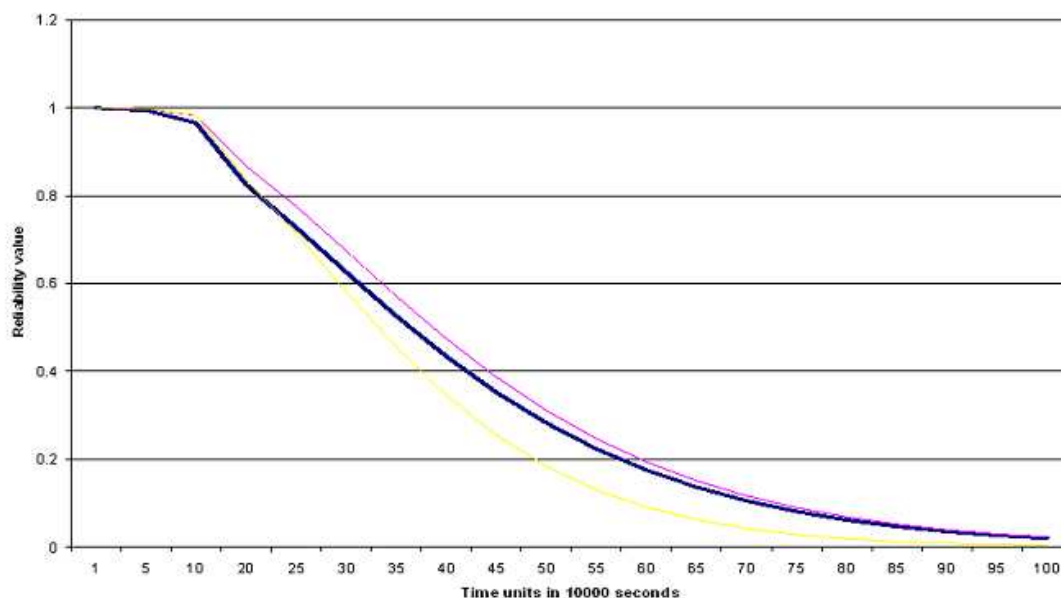
در کل 2^n رشته باینری داریم که از این تعداد 2^k کلمه کد می تواند تولید گردد. بدون اطلاعات افزونه، دست

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

ما برای تشخیص و تصحیح خطا بسته خواهد بود. از این رو اگر بیت‌های افزونه بیشتری داشته باشیم بهتری -
توانیم خطا را تصحیح کنیم. در ادامه نیز نتایج تحلیل‌ها و شبیه‌سازی‌های انجام‌شده را در قالب نمودارهایی
بیان می‌کنیم.

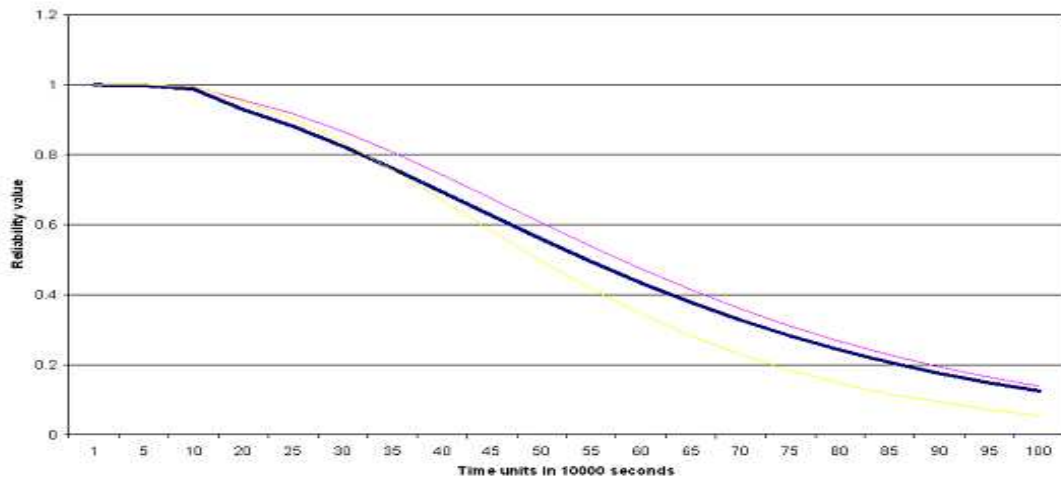
۲-۷ نتیجه‌گیری:

در این مقاله تاثیر بکارگیری ایده‌های قابلیت‌اطمینان در شبکه‌های حسگر بی‌سیم ترکیبی چندوجهی را
نشان دادیم. ما قابلیت‌اعتماد سیستم را برای انواع حسگرهای نوع دو و نوع سه نشان دادیم. $R(t)$ با مقادیر
پیشنهادی برای λ های مختلف داده شده، در هر مورد را حساب کردیم و مدل‌ها را براساس قابلیت‌اطمینان و
هزینه و $MTTF$ مقایسه کردیم. و سرانجام نوعی مقایسه و همگانی میان ابعاد افزونگی و کدهای تصحیح
خطا نشان دادیم.

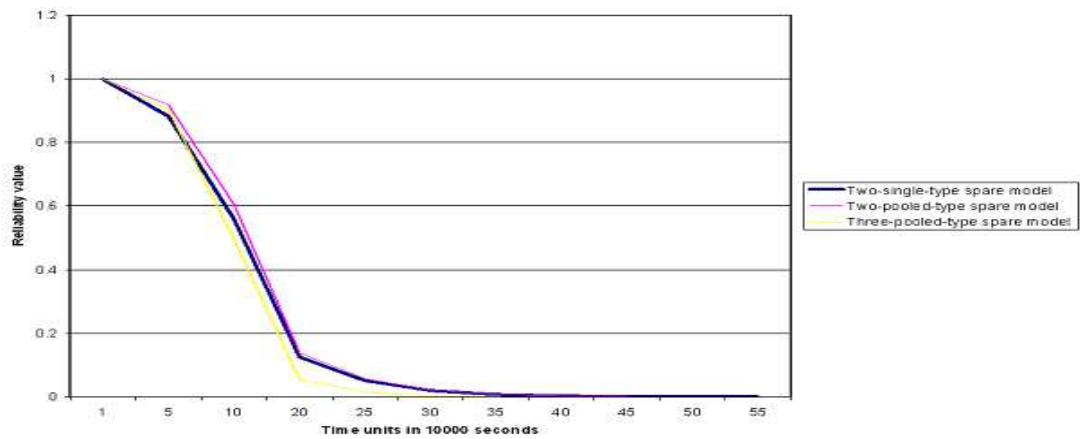


شکل ۶: مقادیر قابلیت‌اطمینان با نرخ خرابی ۰.۰۳ در هر ۱۰۰۰۰ ثانیه

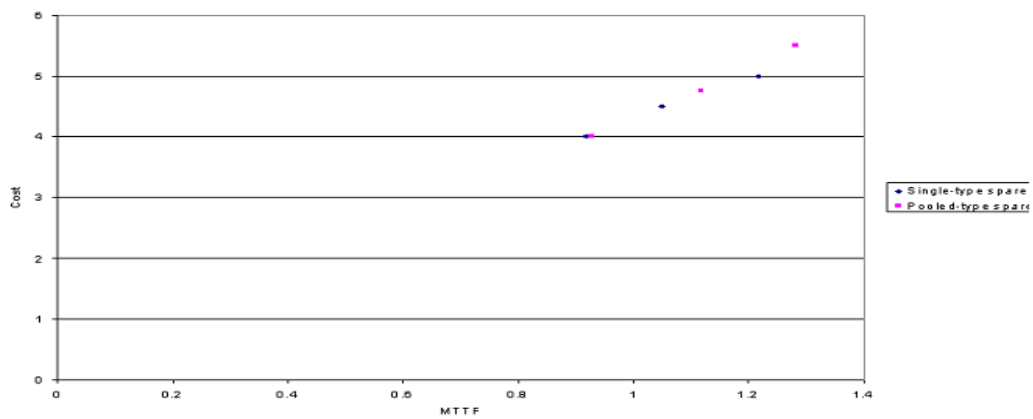
این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت فروشگاه‌های آسمان مراجعه کنید.



شکل ۷: مقادیر قابلیت اطمینان با نرخ خرابی ۰.۰۲ در هر ۱۰۰۰۰ ثانیه



شکل ۸: مقادیر قابلیت اطمینان با نرخ خرابی ۰.۱ در هر ۱۰۰۰۰ ثانیه



شکل ۹: MTTF در برابر هزینه

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

فصل سوم

افزایش قابلیت اطمینان در تجمیع داده‌ای شبکه‌های حسگر بی سیم

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

چکیده:

تجمیع و ترکیب داده روشی است که در شبکه‌های حسگر برای کاهش تعداد پیغام‌های ارسالی استفاده می شود. با استفاده از تجمیع، داده‌ی موجود در چند پیغام، داخل یک پیغام ترکیب شده و به صورت یک پیغام واحد درمی آید. در این مقاله پروتکلی بنام REDA برای تجمیع و ترکیب داده ارائه شده که قابلیت اطمینان داده‌ی متراکم را با وجود گره‌های خراب تضمین می کند. در این پروتکل برای تحمل پذیری خطا در ارسال داده از روش TMR استفاده کرده و در صورت عدم تحویل داده‌ی صحیح حسگرها، به جای ارسال داده از چند مسیر گوناگون، الگوریتم RFN برای جایگزینی گره خراب در همان مسیر ارسالی بکار گرفته می شود. نتایج شبیه سازی نشان می دهد پروتکل پیشنهادی در مقایسه با SELDA بهبود چشمگیری داشته است بطوریکه قابلیت اطمینان داده‌ی متراکم را در حدود ۵۷٪ افزایش و میزان تحریف داده را در حدود ۶۰٪ کاهش می دهد.

۱-۳ مقدمه:

هدف اصلی تجمیع و ترکیب داده، کاهش انرژی مصرفی است چون با پیغام‌های کمتر که معمولاً داده‌ی کمتری نسبت به پیغام‌های نا متراکم دارد، در مصرف انرژی صرفه جویی می شود. مزیت دیگر تجمیع داده کاهش پهنای باند لازم برای ارسال اطلاعات در سراسر شبکه است. به دلیل آسیب پذیر بودن شبکه‌های حسگر، پروتکل‌های تجمیع داده باید بتوانند با وجود گره‌های خراب در شبکه تا حد امکان مطمئن عمل کنند [۱]. در بیشتر پروتکل‌های تجمیع داده‌ای موجود فرض بر این است که هیچ گره خرابی در شبکه وجود ندارد [۲]. در این مقاله به منظور برطرف کردن نکات ضعف روش‌های مطمئن تجمیع داده، پروتکلی با قابلیت اطمینان بالا ارائه شده است.

ایده‌ی اصلی مقاله با ایجاد وب مطمئن که در آن میزان اعتبار همسایه‌های مستقیم تجمیع گر با استفاده از تابع توزیع بنا [۳] محاسبه و نیز استفاده از الگوریتم‌های RDA و RFN شکل گرفته است. ایجاد وب مطمئن

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

در الگوریتم rda [۴] باعث عدم تجمیع داده های نادرستی است که از همسایه های با میزان اعتبار پایین ارسال می شود. tmr با ایجاد افزونگی در ارسال داده باعث تحمل پذیری خطا در شبکه شده و بدین ترتیب تحویل داده ی درست و تحریف نشده به تجمیع گر تضمین می شود. در این پروتکل در صورت عدم دریافت پیام تائید از تجمیع گر، از الگوریتم RFN استفاده شده است، بطوریکه مکانیزم فوق باعث می شود تا بجای صرف زمان و انرژی برای مسیریابی مجدد و شناسایی تمام مسیرهای ممکن فقط گره خراب در همان مسیر ارسالی جایگزین شود. نتایج شبیه سازی نشان می دهد که REDA با داشتن سربار قابل قبولی از ارتباطات و نیز مصرف انرژی نه چندان پایین، قابلیت اطمینان داده ای متراکم را افزایش می دهد.

۲-۳ ایجاد وب مطمئن:

در پروتکل REDA تجمیع گرها با حفظ میزان اعتبار گره های مجاور خود، یک وب مطمئن ایجاد می کنند [۴]. تجمیع گرها بطور متناوب محیط اطراف خود را بازبینی می کنند تا رفتارهای نادرست گره های همسایه را شناسایی کرده و برحسب رفتارهای محیطی هر یک از گره ها و استفاده از تابع توزیع بنا بر روی عملیات دریافت، مسیریابی و دسترس پذیری گره ها، کمیت مشاهده های خود را به عنوان میزان اعتبار گره ها در نظر بگیرند.

وجود گره حسگر خراب در شبکه به علت عدم همکاری با سایر گره های حسگر، کارایی شبکه را کاهش می دهد. بنابراین اگر گره حسگری، زمان بندی خواب و بیدار را بطور نادرست اجرا کند یا در یک پریود زمانی به پیغام hello پاسخ ندهد، میزان اعتبار آن گره برحسب دسترس پذیرش ($R_{availability}$) کاهش می یابد. در پیاده سازی مکانیزم های MAC گره های حسگر از زمان بندی خواب همسایه هایشان آگاه هستند، بنابراین اگر حسگر در فاز بیداری خود به پیغام hello پاسخ ندهد، توسط یکی از همسایه های خود شناسایی می شود. علاوه بر این ممکن است یک گره خراب بسته های داده ای را که دریافت کرده، ارسال نکند یا با تغییر دادن آدرس مقصد بسته ها، آن ها را بطور درست مسیریابی نکند. رفتارهای نادرست گره ها در مسیریابی، با

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

استفاده از یکی از مکانیزم‌های Watchdog موجود شناسایی می‌شود [۱]. همچنین ممکن است یک گره خراب، اطلاعات نادرستی را گزارش دهد که در این صورت می‌تواند چاهک را فریب داده یا شکل داده‌ی متراکم را به هم بزند. در هر صورت به علت نیاز مبرم به توسعه‌ی شبکه‌های حسگر، گره‌های همسایه در ناحیه‌ی دریافت خود همپوشانی داشته، در نتیجه داده‌هایی که از گره‌های همسایه ارسال می‌شود تا حد زیادی به هم مرتبطند. بنابراین چنانچه گره خراب، داده‌ی اشتباهی را گزارش دهد توسط همسایه‌هایش که پدیده‌ی یکسانی را دریافت کرده‌اند، شناسایی می‌شود.

تجمیع‌گر بر اساس رفتارهای صحیح و نادرست گره‌های حسگر و نیز استفاده از تابع توزیع بنا، مقادیر $R_{i,j}$ sensing، $R_{i,j}$ availability و $R_{i,j}$ mouting گره‌های همسایه‌ی خود را که داده‌ای به آن ارسال کرده‌اند، محاسبه و سپس میزان اعتبار کل هر گره را با میانگین گرفتن از سه مقدار فوق بدست می‌آورد. تجمیع‌گر قبل از اینکه عمل تجمیع داده را انجام دهد، میزان اعتبار کل هر گره همسایه (N_i) را به داده‌ای که از آن دریافت کرده، بارمی‌کند. بدین ترتیب قابلیت اطمینان داده‌ی متراکم در صورت ارسال داده‌ی همسایه‌های مستقیم افزایش می‌یابد.

۳-۳ تجمیع داده‌ای مطمئن با پروتکل REDA :

پروتکل REDA با استفاده از میزان اعتبار گره‌ها، اثر گره‌های خراب را بر روی داده‌ی متراکم کاهش می‌دهد. چون میزان اعتبار گره‌های خراب نسبت به گره‌هایی که درست کار می‌کنند، کمتر است. در طول فرآیند تجمیع، جهت ارسال داده‌ی هر گره حسگر به تجمیع‌گر، میزان اعتبار گره به داده‌اش بارمی‌شود. در نتیجه اثر گره‌های خراب بر روی داده‌ی متراکم کاهش می‌یابد. این نتیجه با اجرای الگوریتم REDA، بر روی هر تجمیع‌گر از شبکه بدست می‌آید.

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.

الگوریتم REDA :

ورودی: تجمیع گر، گره های همسایه ی تجمیع گر $\{N_1, N_2, \dots, N_i\}$ ، میزان اعتبار گره های همسایه
 $\{R_{1,z}, R_{2,z}, \dots, R_{i,z}\}$.

خروجی: داده ی متراکم D_{agg} ، گام ۱: تجمیع گر رفتار هر گره N_i را بطور دوره ای بازبینی کرده و تعداد
عملیات صحیح و نادرست آن را بروز می کند.

گام ۲: تجمیع گر مقدار $R_{i,z}$ هر گره N_i را بر حسب تعداد عملیات صحیح و نادرست بروز شده ی N_i بروز می کند.

گام ۳: گره های حسگر $\{N_1, N_2, \dots, N_i\}$ داده ی خود (D_1, D_2, \dots, D_i) را به تجمیع گر ارسال می کنند.

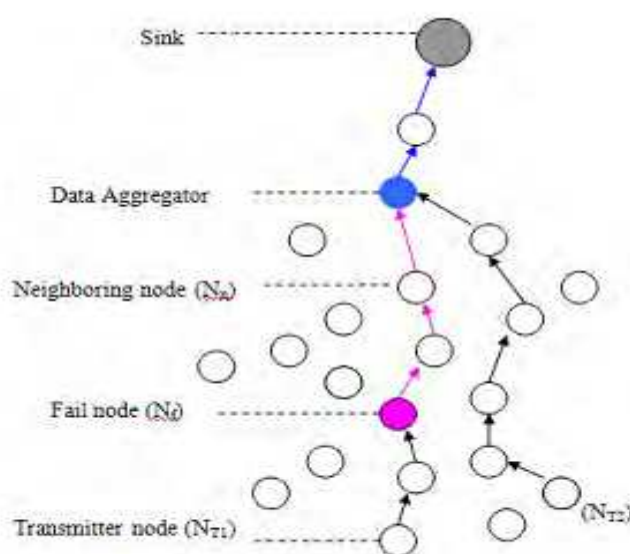
گام ۴: تجمیع گر داده ی D_i هر گره حسگر N_i را به $R_{i,z}$ بار می کند.

گام ۵: تجمیع گر داده ی بار شده ی گره ها را تجمیع و ترکیب می کند تا D_{agg} را بدست آورد.

الگوریتم RDA تاثیر داده ای نادرستی که توسط گره های همسایه ی خراب، تحریف شده و به تجمیع گر
ارسال شده اند را کاهش می دهد. اما اگر داده ی تحریف شده از گره خرابی ارسال شود که همسایه ی مستقیم
تجمیع گر نیست، ممکن است الگوریتم RDA نتواند داده ی نادرست را بطور صحیح بار کند.

همانطور که در شکل ۱ نشان داده شده است زمانیکه گره N_{T_2} داده ارسال می کند چون در مسیر ارسالی آن
هیچ گره خرابی وجود ندارد و مجاورت آن کاملا مطمئن است، داده در همان ارسال اول به تجمیع گر
تحویل داده شده و از آن Ack دریافت می شود. ولی در مسیر ارسالی N_{T_1} گره خراب N_f وجود دارد که باعث
تحریف داده ی گره فرستنده می شود. N_f داده ی صحیح N_{T_1} را دستکاری کرده و داده تحریف شده از طریق
 N_n که گره سالمی است، با میزان اعتبار بالا به تجمیع گر ارسال می شود که این امر منجر به تحریف داده ی
متراکم می شود.

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت فروشگاههای آسمان مراجعه کنید.



شکل ۱ : نحوه ارسال داده گرهها به تجمیع گر

۳-۴ تحمل پذیری خطا با پروتکل REDA:

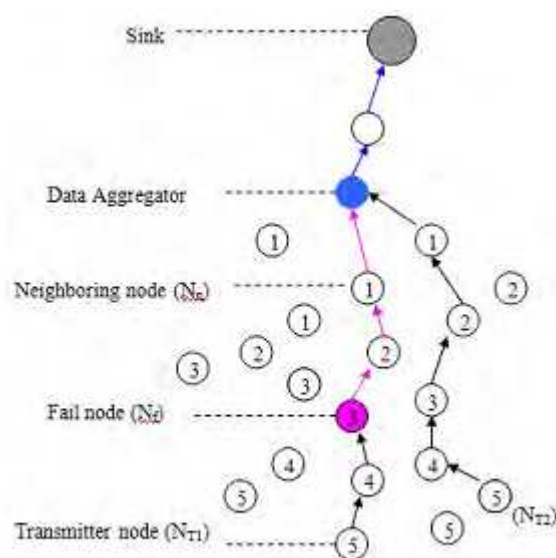
در پروتکل REDA برای جلوگیری از تحویل داده‌ی تحریف‌شده‌ی گره‌های حسگر به تجمیع‌گر، از مکانیزم جایگزینی گره‌خراب استفاده می‌شود تا بدین ترتیب احتمال تحویل داده‌ی صحیحی که از گره‌های فرستنده به تجمیع‌گر ارسال می‌شود را افزایش دهیم.

در این پروتکل برای ارسال داده‌ی گره‌ها به تجمیع‌گر از روش TMR استفاده شده و هر گره داده‌ی خود را سه بار، از یک مسیر (در سه بسته‌ی مجزا) ارسال می‌کند. تجمیع‌گر پس از دریافت بسته‌های حاوی داده‌های ارسالی، مقدار این سه داده را با هم مقایسه می‌کند. چنانچه داده‌ی هر سه بسته با هم برابر بوده یا دو تا از آن‌ها با هم برابر باشند (یکی از داده‌ها توسط N_f تحریف شده)، داده‌ی صحیح به تجمیع‌گر تحویل داده شده و به گره فرستنده‌ی N_T ، پیام تأیید می‌دهد. در غیراینصورت متوجه بروز خطا توسط یکی از گره‌های میانی بر روی داده‌ی ارسالی شده و برای دریافت داده‌ی صحیح گره فرستنده (مقدار واقعی داده) از مکانیزم جایگزینی گره‌خراب در مسیر ارسالی استفاده می‌کند. بنابراین ابتدا باید گره‌ها شماره‌گذاری شوند.

۳-۴-۱ شماره‌گذاری گره‌ها:

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت فروشگاه‌های آسمان مراجعه کنید.

فاصله‌ی گره‌ها در شبکه برحسب گام محاسبه می‌شود که این عمل از طرف تجمیع‌گر با ارسال پیغام درخواست به گره‌های همسایه‌ی آغازشده و پیغام HCM تولید می‌شود. این پیغام شامل دو فیلد است. به گونه‌ای که فیلد اول آن (ID) نشان‌دهنده‌ی شماره‌ی شناسایی گره و نیز منحصر بفرد بوده، فیلد دوم با نام HTA بیانگر تعداد گام‌های گره مذکور تا تجمیع‌گر می‌باشد. نحوه‌ی شماره‌گذاری گره‌ها به این ترتیب است: HTA گره‌هایی که یک گام تا تجمیع‌کننده فاصله دارند برابر یک و پس از ارسال HCM به گره‌های مجاور مقدار آن برابر دو شده، بدین ترتیب HTA گره‌ها افزایش یافته و شماره‌گذاری تا دورترین گره موجود در محدوده‌ی هر تجمیع‌گر انجام می‌شود [۶].



شکل ۲: نحوه‌ی شماره‌گذاری گره‌ها

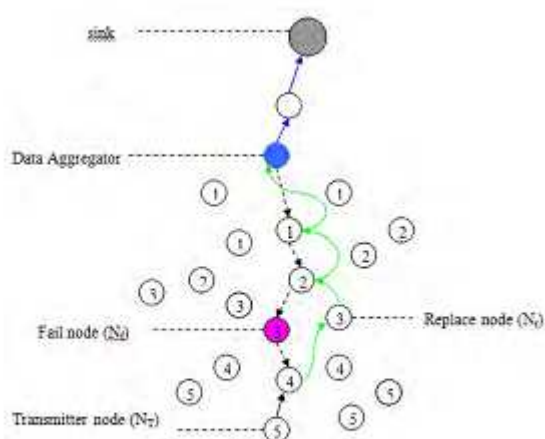
۲-۴-۳ مکانیزم جایگزینی گره خراب:

در الگوریتم RFN به علت عدم دریافت Ack از تجمیع‌گر، بجای انتخاب یک مسیر دیگر برای ارسال (مسیریابی مجدد)، فقط گره‌های خراب مسیر ارسالی جایگزین می‌شود. به این ترتیب که بر روی مسیر ارسالی ابتدا گام به گام از تجمیع‌گر به عقب برگشته، مقدار هر یک از بسته‌ها را هنگام ورود و خروج از گره با هم مقایسه

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

می کند؛ تا وقتی که مقادیر ورودی و خروجی بسته ها با هم برابر است، از سالم بودن گره اطمینان حاصل کرده و به گره بعدی خود که HTA آن یک واحد بزرگ تر است، مراجعه می کند. در غیر این صورت گره خراب شناسایی شده و سعی در جایگزینی آن می کند.

برای این منظور گره ما بعد گره خراب، گرهی با HTA یکسان با N_f ، ولی با انرژی بیشتر جایگزین کرده و پس از ارسال داده به گره جایگزین (N_R)، برای ادامه ی ارسال داده به تجمیع گره، از همان مسیر قبلی استفاده می شود که در شکل ۳ نشان داده شده است.



شکل ۳: نحوه ی جایگزینی گره خراب

در راهکار پیشنهاد شده از مدل مصرف انرژی ارائه شده در [۵] استفاده شده است. در این روابط E_{elect} انرژی است که در تقویت کننده رادیویی فرستنده برای ارسال یک بیت داده مصرف می شود که مقادیر آن ها بصورت پیش فرض در نظر گرفته می شود. همچنین d فاصله بین گره فرستنده و تجمیع گره، a نشان دهنده ی میزان میرایی بوده و مقدار آن برای محیط های کم نویز برابر ۲ و محیط هایی که نویز زیادی دارند برابر ۴ در نظر گرفته می شود.

بنابراین انرژی مورد نیاز برای ارسال k بیت داده به فاصله ی d مطابق (۱) محاسبه می گردد. (۱) انرژی-
فرستنده:

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت فروشگاههای آسمان مراجعه کنید.

$$E_{Tx}(k, d) = E_{elect} \times k + \epsilon_{amp} \times k \times d^\alpha$$

$$= k(E_{elect} + \epsilon_{amp} \times d^\alpha)$$

همچنین انرژی موردنیاز برای دریافت k بیت داده طبق رابطه (۲) محاسبه می گردد. (۲) انرژی گیرنده

$$E_{Rx}(k) = E_{elect} \times k$$

حال میزان انرژی مصرفی هر گره با استفاده از رابطه (۳) بدست می آید. (۳) انرژی مصرفی کل:

$$E_{Consume} = E_{Tx} + E_{Rx}$$

با جایگذاری روابط (۱) و (۲) در رابطه (۳) خواهیم داشت:

(۴)

$$E_{Consume} = k(E_{elect} + \epsilon_{amp} \times d^\alpha) + E_{elect} \times k$$

انرژی باقیمانده هر گره که مکانیزم جایگزینی گره خراب بر اساس آن عمل می کند، طبق رابطه زیر بدست می آید. در این رابطه E_{node} برابر با انرژی گره بوده و در شروع کار برابر با $E_{initial}$ در نظر گرفته

$$E_{Residual} = E_{Node} - E_{Consume} \quad (۵)$$

می شود.

الگوریتم جایگزینی گره خراب (RFN)

ورودی: گره فرستنده N_T ، تجمیع گر، مسیر ارسال داده.

خروجی: تعیین گره جایگزین.

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

گام ۱: بر روی مسیرارسالی گام به گام از تجمیع گر عقب برگشته، مقدار داده هریک از بسته ها را هنگام ورود و خروج از گره با هم مقایسه می کند.

گام ۲: چنانچه مقادیر ورودی و خروجی آن ها با هم برابر باشد، از سالم بودن گره اطمینان حاصل پیدا کرده و به گره بعدی خود (با ID یک واحد بزرگتر) مراجعه می کند.

گام ۳: در غیر اینصورت گره خراب شناسایی شده، سعی در جایگزینی آن می شود.

گام ۴: بعد از شناسایی گره خراب به منظور جایگزینی آن، میزان انرژی تمام گره های هم ID با گره خراب محاسبه می شود.

گام ۵: گرهی که بیشترین مقدار انرژی را داشته باشد، بعنوان گره جایگزین انتخاب می شود.

۵-۳ ارزیابی کارایی:

REDA در محیط MATLAB شبیه سازی شده و کارایی تجمیع داده ی مطمئن در این پروتکل با احتمال وجود گره های خراب در شبکه ارزیابی شده است. قابلیت اطمینان پروتکل پیشنهادی با پروتکل SELDA [که در آن از الگوریتم انتقال داده ی چند مسیری استفاده شده]، مقایسه شده است.

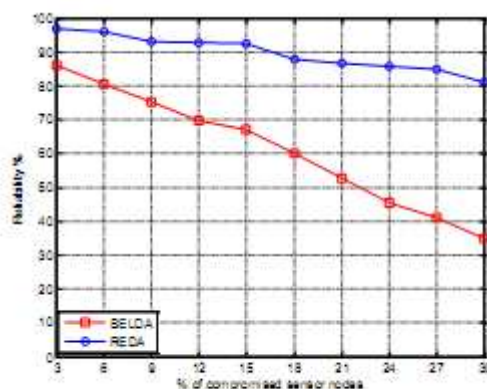
پیاده سازی در یک زمین مربعی به ابعاد $100 * 100$ که در آن گره های حسگر به صورت تصادفی توزیع شده اند، انجام شده است. در سناریو موقعیت چاهک، میانی ترین گره از بالاترین مکان محیط است که داده ی تجمیع شده ی تجمیع گره ها را دریافت می کند. پارامترهای شبیه سازی نیز در جدول ۱ آورده شده است.

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت فروشگاههای آسمان مراجعه کنید.

جدول ۱: پارامترهای شبیه سازی

| مقدار | پارامتر |
|-----------------------|-----------------------------|
| ۸۰ | تعداد گره های حسگر |
| ۱۵ | دامنه حسگر (m) |
| ۱۰۰×۱۰۰ | سایز شبکه (m ²) |
| ۵۰×۱۰۰ | موقعیت چاهک |
| ۱.۵ | (j) E _{Initial} |
| ۵۰×۱۰ ^{-۹} | (j) E _{Elect} |
| ۱۰۰×۱۰ ^{-۱۲} | (j) E _{amp} |

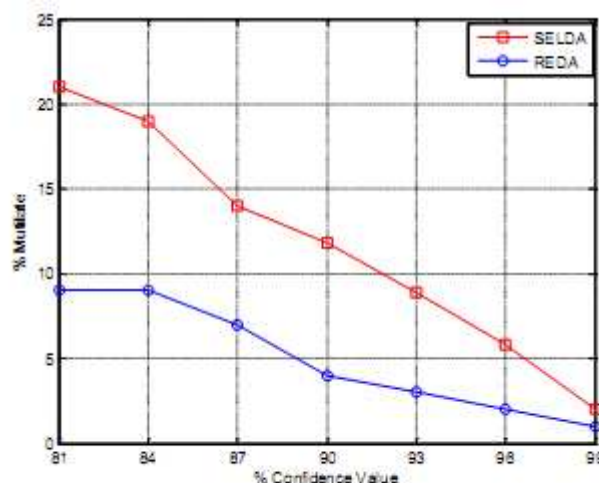
ابتدا با احتمال وجود گره های خراب در شبکه، تاثیر آن ها را بر روی عمل تجمیع گر بررسی کردیم. همانطور که از نمودار شکل ۴ مشاهده می شود، در صورت کم بودن درصد احتمال خرابی گره ها، پروتکل پیشنهادی بهبود چندانی نسبت به پروتکل SELDA ندارد. ولی با توجه به نتایج بدست آمده از شبیه سازی با افزایش درصد احتمال خرابی، کارایی پروتکل REDA بهبود چشمگیری نسبت به SELDA داشته و قابلیت اطمینان به بیش از ۵۷٪ افزایش یافته است.



شکل ۴: افزایش قابلیت اطمینان در تجمیع داده با REDA

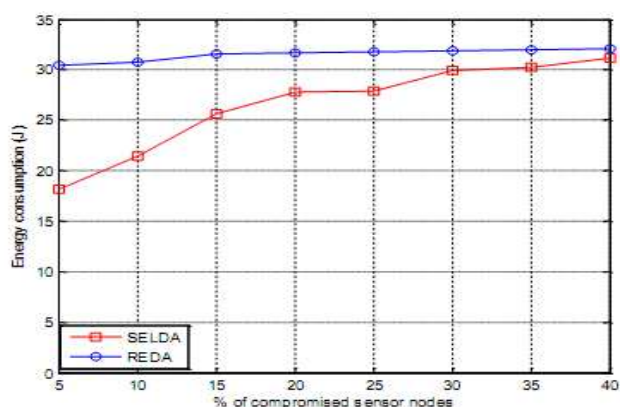
همانطور که از نمودار شکل ۵ مشاهده می شود در صورت بالا بودن ضریب اطمینان (پایین بودن نرخ خطای کانال) درصد تحریف داده در هر دو پروتکل تقریباً یکسان است ولی با کاهش این ضریب، تفاوت قابل توجهی در نتایج دو پروتکل مشاهده می شود. به طوریکه برای ضریب اطمینان کمتر از ۹۶٪ میزان تحریف داده با REDA در حدود ۶۰٪ کمتر از حالت مشابه در پروتکل SELDA است.

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت فروشگاههای آسمان مراجعه کنید.



شکل ۵: کاهش میزان تحریف داده با استفاده از TMR

در نمودار شکل ۶ میزان انرژی مصرفی برحسب درصد احتمال خرابی گره‌ها نشان داده شده است. در صورت کم بودن درصد خرابی، میزان مصرف انرژی در REDA نسبت به SELDA بیشتر بوده ولی با افزایش احتمال خرابی میزان انرژی مصرفی SELDA به علت ارسال‌های مجدد از مسیرهای مختلف سیر صعودی داشته- است. حال آنکه مصرف انرژی در REDA به علت ارسال تعداد یکسانی از داده در تمام شرایط و نیز استفاده از مکانیزم RFN در صورت وجود گره خراب سیر یکنواختی دارد. نتایج شبیه‌سازی بیانگر این است که در صورت بالا بودن احتمال خرابی گره‌ها در شبکه میزان انرژی مصرفی هر دو پروتکل تقریباً یکسان است.



شکل ۶: میزان انرژی مصرفی در REDA

۳-۶ نتیجه گیری:

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

در این مقاله یک پروتکل تجمیع داده‌ی مطمئن و تحمل‌پذیر خطا ارائه شده که بمنظور تحمل‌پذیری خطا در ارسال داده از TMR استفاده کرده و در صورت عدم تحویل داده‌ی صحیح حسگرها، به جای ارسال داده از چند مسیر گوناگون از الگوریتم RFN برای جایگزینی گره خراب در همان مسیر ارسالی استفاده می‌شود. نتیجه شبیه‌سازی بیانگر این است که پروتکل ارائه‌شده قابلیت اطمینان داده‌ی متراکم را با وجود گره‌های خراب در شبکه‌ی حسگر تضمین می‌کند. نتایج حاصل نشان می‌دهد در صورت بالابودن درصد احتمال خرابی، شاهد بهبود چشمگیری در قابلیت اطمینان داده‌ی متراکم خواهیم بود. REDA به‌طور میانگین قابلیت اطمینان داده‌ی متراکم را در حدود ۵۷٪ افزایش و میزان تحریف داده را در حدود ۶۰٪ کاهش می‌دهد.

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

قابلیت اطمینان برای رویدادهای آگاه در شبکه های حسگر بی سیم

چکیده:

شبکه های حسگر بی سیم، معماری شبکه حسگر بی سیم موجود را توسط معرفی راه اندازی های بسیار قوی و حتی احتمالاً بسیار، ارتقاء داده اند. در این مقاله ما یک چارچوب کلی مرکزی قابلیت اطمینان را برای گزارش یک رویداد پیشنهاد کردیم. طرح ما، به دنبال این مبحث آمده که به طور یک دست سه واحد کلیدی را با هم تلفیق کرده و داده های یک رویداد را پردازش می کند.

۱-۴ مقدمه:

پیشرفت های حاصل از فناوری های سخت افزاری و نرم افزاری برای سیستم های نصب شده، ریز حسگرهای دارای دستگاه های فرستنده-گیرنده را در شرف به حقیقت پیوستن قرار داده، شبکه های حسگر بی سیمی که

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

توسط گروهی از حسگرها ساخته شده‌اند، برای برنامه‌های کاربردی متعدد جدیدی مثل ردیابی بر روی محیط - های خشن و حفاظت مرزهای ملی، مطرح شده‌اند. اخیراً گره‌های راه‌انداز که قدرت محاسباتی و ارتباطی قوی - تری نسبت به ریزگره‌های یک منظوره دارند هم معرفی شده‌اند. یک راه‌انداز می‌تواند وظایف متنوعی انجام دهد، قبل از پردازش داده‌های گزارش شده از حسگرها و بنابراین تعامل کردن، محیط یک راه‌انداز سیار (مثل یک ربات) حتی می‌تواند مکان خود را به طور دوره‌ای برای خدمات‌رسانی بهتر به برنامه‌کار تغییر دهد. حسگرها و راه‌اندازها می‌توانند یک شبکه هیبرید قوی و کم هزینه را شکل دهند که همان شبکه راه‌انداز حسگر بی‌سیم (WAN) است. در حالیکه کارآمدی راه‌اندازها، مختص برنامه کاربردی است، یک مدل ارتباطی بسیار خوب بین دو نوع گره، برای یک شبکه حسگر بی‌سیم که راه‌انداز بسیار مهمی است طراحی شده است. اساساً با تعیین اینکه راه‌اندازها نیاز به داده‌های رویداد دقیق حاصل از یک حسگر دارند تا عملکردهای همانند را انجام دهند قابلیت اطمینان هم از اهمیت ویژه‌ای در ارتباط با حسگرها و راه‌اندازها برخوردار است. متأسفانه ارتباطات چندجهشی کم‌قدرت که اغلب در یک شبکه حسگر بی‌سیم به‌عنوان راه‌انداز بکار می‌روند، بطور ذاتی غیر قابل اطمینان هستند، شکست و نقایص پی‌درپی حسگر و تاخیرهای بیش از حد بدلیل تراکم یا انباشت داده‌های درون شبکه‌ای مشکل را پیچیده‌تر می‌کند. در این مقاله، ما بر طرح یک چارچوب عمومی برای گزارش یک رویداد در شبکه حسگر بی‌سیم و راه‌اندازها تمرکز می‌کنیم. ما بحث می‌کنیم که، قابلیت اطمینان در این مضمون رابطه نزدیکی با تاخیر یا تازگی رویدادها دارد و آن‌ها باید به طور مشترک بهینه شوند. ما همچنین پیشنهاد کردیم که اهمیت غیرهماهنگ حوادث را می‌توان در این بهینه‌سازی جستجو کرد. چارچوب ما، به‌طوریکه نواخت سه واحد کلیدی را برای حداکثر کردن شاخص قابلیت اطمینان، ادغام می‌کند یک شمای انباشته شده از داده‌های چندسطحی که دارای تحمل به‌نقص به‌همراه حسگرهای مستعد به خطا می‌باشد یک پروتکل مبتنی بر ارجحیت که برای مقتضیات تاخیری این رویدادها مهم به حساب می‌آید و هم یک پروتکل انتقال، دارای تحمل به نقص جهت دار به سمت نهفته بودن به‌عنوان یک قسمت الحاقی برای مواجهه با نقایص انتقالی فراهم شده است و یک الگوریتم بخش راه‌انداز که به‌طور هوشمندانه، راه‌اندازها را برای تطابق یافتن با تقاضاهای حاصل از حسگرها توزیع می‌کند. چارچوب ما کاملاً

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

توزیع شده است و عموماً برای یک شبکه حسگر بی سیم، راه اندازهای متنوع قابل کاربردی وجود دارد. در درون این چارچوب عمومی، ما یک طرح بهینه شده را برای هر کدام از واحدها ارائه می کنیم و همچنین واکنش های متقابل آن ها را شرح می دهیم. عملکرد چارچوب های ما از طریق شبیه سازی های گسترده، ارزیابی می - شوند. نتایج حاکی از آن هستند که چارچوب ما می تواند به طور قابل ملاحظه ای، قابلیت اطمینان گزارش دهی رویداد را ارتقا دهد و همچنین استفاده موثرتری از راه اندازهای گران قیمت داشته باشد.

۲-۴ مدل شبکه ای و هدف آن:

در این بخش، ما یک مدل شبکه حسگر بی سیم / راه انداز را ارائه کرده و اهداف طراحی در مورد چارچوب گزارش - دهی یک رویداد قابل اطمینان را فهرست می کنیم.

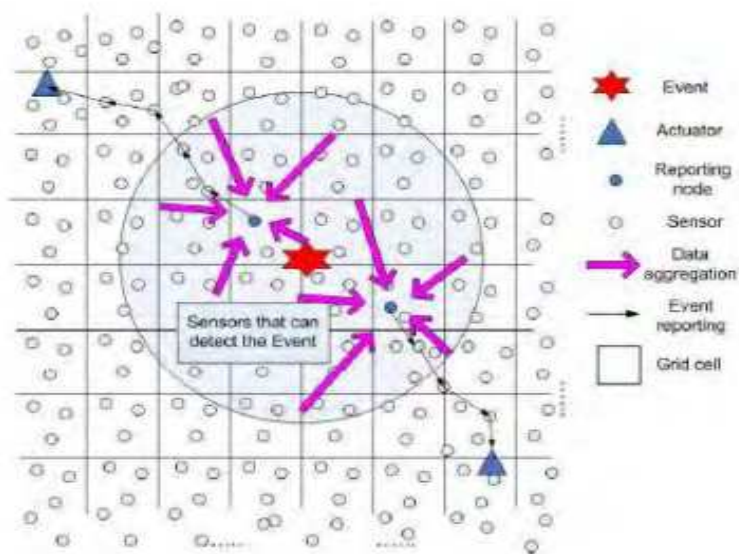
۱-۲-۴: مدل شبکه ای:

ما، شبکه حسگر راه انداز بی سیمی را در نظر می گیریم که مشتمل بر مجموعه ای از گره های حسگر و گره های راه انداز a می باشند. حوزه تحت پوشش این شبکه، به سلول های شبکه مجازی برای ردیابی یک حادثه تقسیم - بندی شده است، به طوری که در شکل توضیح داده شده است. ما فرض می کنیم که حسگرها و راه اندازها، آگاه از مکان خود هستند و بنابراین آماده از شبکه های مربوطه می باشند. اطلاعات مکانی را می توان از طریق GPS یا فنون مختلف تعیین مکان، بدست آورد. هر حسگر، مسئول جمع آوری داده های رویداد در سلول شبکه ای مرتبط با خودش است. به دلیل آنکه حسگرهای دارای نقص عملکرد، شاید خواننده های نامنسجم و ناهماهنگی ارائه کنند، داده ها در یک سلول شبکه ای مشابه برای شکل دادن یک مقدار میانگین منسجم قبل از گزارش - دهی، انباشته می شوند. زیردسته ای از حسگرها در این حوزه، به عنوان گره های گزارش کننده، یاد می شوند که

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

مسئول به جلوراندن داده‌های انباشته شده روی داده‌ها به طرف راه‌اندازها، برای عملکردهای بیشتر هستند. به طوری که بعداً نشان خواهیم داد. انباشته شدن، در یک طرح توزیع شده، در راستای جریان داده‌ها به سوی گره گزارش کننده V رخ می‌دهد. همچنین به یاد داشته باشید که، ارتباطات حاصل از حسگرها به راه‌اندازها، از یک نمونه هیچ کیفیت تبعیت می‌کنند که در آن گزارش کردن یک رویداد، در صورتی موفق است که هر کدام از راه‌اندازها، آن گزارش را دریافت کنند. ما، به انتقال داده‌های رویداد قابل اعتماد از حسگرها به راه‌اندازها تاکید داریم. عملکردهای مشابهی که راه‌اندازها باید انجام دهند خارج از حوزه‌ی این مقاله است و حقیقتاً ویژه‌ی برنامه کاربردی است. با این وجود، ارزشمند است که یادآور شویم، برای اکثر چنین برنامه‌های کاربردی، قابل اعتماد بودن محدود مثل TCP، غالباً لازم نبوده و حتی با تعیین خطاها تخریب‌های منشا گرفته از انباشت و انتقال، غیرممکن است: از سوی دیگر، فرستادن زمان دار، بسیار مهم است به طوری که نه تنها زمان کوتاه‌تر پاسخ‌دهی برای راه‌انداز فراهم می‌کند بلکه همچنین حاکی از تصمیم‌گیری‌های دقیق‌تر است زیرا داده‌ها تازه‌تر هستند. بنابراین ما یک شاخص قابل اطمینان بودن را پیشنهاد می‌کنیم، که این احتمال را اندازه‌گیری می‌کند که داده‌ها روی داده‌ها انباشته شده و بطور صحیحی در داخل مرزهای از پیش تعریف شده‌ی نهفتگی دریافت شده‌اند. بدلیل آنکه بسته به انواع رویدادها و جدی بودن و فوریتی بودن آن‌ها اهمیت‌های متفاوتی دارد. شاخص ما و چارچوب گزارش دهنده هم چنین تفاوت‌هایی را به خود می‌گیرند. برای درک این موضوع هر حسگر در چارچوب ما یک ردیف ترجیحی را حفظ می‌کند و در طی انتقال، داده‌های مهم یک رویداد با ارجحیت‌های برتر را برنامه‌ریزی می‌کند. در ورای این تمایز در گره‌های منفرد بهره‌برداری از این ردیف که به عنوان یک معیار برای انتخاب جهش بعدی در فرستادن به سوی راه‌اندازها عمل می‌کند (جدول) را ببینید.

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.



شکل ۳: توصیفی از مدل شبکه حسگر بی‌سیم/راه‌انداز و گزارش یک رویداد حاصل از حسگرها به راه‌اندازها.

۴-۲-۲: هدف طراحی:

هم‌اکنون یک توضیح رسمی در مورد پارامترهای سیستم ارائه می‌دهیم و هدف ما برای حداکثر کردن شاخص کلی قابل اطمینان بودن R در کل رویدادها، به صورت زیر است:

حداکثرسازی هدف:

Objective
Maximize

$$R = \sum_{\forall e} Imp(e) * r_e, \quad (1)$$

where $r_e = \frac{|Q_e|(1-f)}{N_e}$.

Subject to

$$D_{q_e} \leq B_e \quad (2)$$

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

گزارش کردن یک رویداد قابل اطمینان نیاز به تحویل دقیق و زماندار داده‌های فرستاده شده دارد. پارامتر Q_e ، نمایانگر دسته‌ای از گزارش داده‌ها در مورد رویداد e است که در درون یک محدوده‌ی نهفتگی حاصل می‌شود. با این وجود داده‌های در حال فرستادن، هم در صورتی که نقایص انتقالی وجود داشته باشد، دارای بایتهای فیلپ شده هستند نقایص انباشتی تنها در صورتی رخ می‌دهد که حسگرهای دارای نقص عملکردی، یک سلول شبکه را فراگیرند در حالی که نقایص انتقالی معمولاً بدلیل نقایص رابطه‌ای یا گرهی ایجاد می‌شوند. میزان نقص انتقالی و انباشتی داده‌های گزارش شده را در فرمول بندی مسئله به صورت f نشان می‌دهیم. شاخص Γ_e قابل اعتماد بودن برای یک رویداد e به صورت $\frac{|Q_e|(1-f)}{N_e}$ محاسبه می‌شود که نمایانگر تناسب گزارش داده‌هایی است که به یک راه‌انداز در داخل مرز تاخیری B_e و بدون نقص در انباشت داده‌ها و انتقال داده‌ها می‌رسند.

System Parameters

- e : Event
- q_e : Data report of event e
- Q_e : Set of data reports of event e that satisfy the end-to-end latency constraint
- $Imp(e)$: Importance of event e
- B_e : Latency bound for sensor-actuator reporting of event e
- D_{q_e} : End-to-end delay of data report q_e
- N_e : Number of data reports for event e
- f : Probability of failures in data aggregation

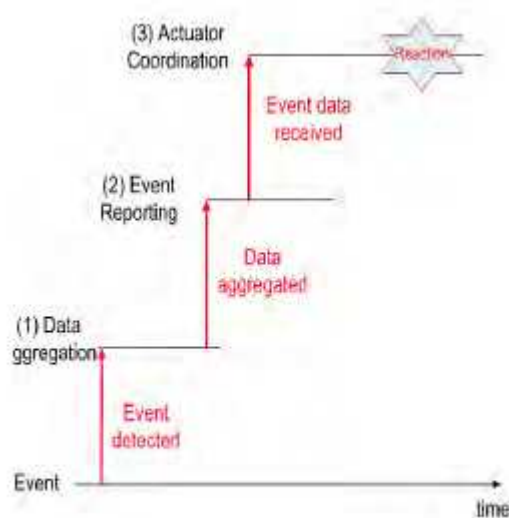
جدول 3: (پارامترهای سیستم)

هر رویداد هم مرتبط با یک شاخص اهمیت $Imp(e)$ ، وابسته به نوع رویداد، سطوح رویداد و غیره است که شاید ویژه‌ی برنامه کاربردی باشد. قابلیت اطمینان کلی یک سیستم R به صورت مجموع توزیع شده از اهمیت همه‌ی رویدادها و شاخص Γ_e قابل اعتماد بودن متناظر با آن‌ها محاسبه می‌شود. هدف ما برای حداکثر کردن قابلیت اعتماد کلی یک سیستم در واقع فراهم کردن گزارش یک رویداد قابل اطمینان می‌باشد.

۳-۴ چارچوب گزارش کردن یک حادثه قابل اطمینان:

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

چارچوب ما یک فرآیند کلی را برای گزارش کردن یک رویداد عنوان کرده و سه واحد عمومی را برای حصول هدف قابل اطمینان بودن که در بالا گفتیم ادغام می کند. خصوصا در زمانی که یک رویداد رخ می دهد (مثل آتش سوزی) حسگرها در نزدیکی رویدادی که ردیابی می شود قرار داده می شوند. بعد از انباشتن، که خواننده های غیرمنسجم و مازاد را حذف می کند، گره های گزارش کننده، گزارش را به جلو به راه اندازها خواهند برد. چنین جلو بردن، آگاهی تاخیری و آگاهی از اهمیت است و از طریق ارجح سازی، برنامه ریزی و ارسال کردن در هر حسگر، اجرامی شود. مواجهه با نقایص انتقالی توسط یک الگوریتم نسخه برداری پیشرفت می کند. ما همچنین یک واحد بخش راه انداز را فراهم کردیم که مکان های یک راه انداز را تعیین می کند. این واحد یک بخش حداقل کننده تاخیر و متعادل شده از راه اندازها را برای پردازش رویدادهای توزیع شده به صورت نامرتب در یک شبکه، توزیع کرده است.



شکل 3: (چارچوب جریان کاری)

درحالی که یک رویداد ردیابی می شود به تعبیری داده ها انباشته خواهند شد و به جلو به سمت گره های گزارش کننده خواهد رفت. گره های گزارش کننده سپس داده های انباشته شده را به نزدیک ترین راه اندازها انباشت می کند. بخش راه اندازها برای همراهی کارآمدتر در میان راه اندازها انتخاب شده است راه اندازها بعد از دریافت داده های یک رویداد، واکنش های متقابل با محیط زیست را انجام خواهند داد.

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.

۴-۴ ارزیابی عملکرد:

ما شبیه‌سازی‌های ns-۲ را برای چارچوب گزارش‌کننده یک رویداد قابل اطمینان پیشنهاد کردیم. حسگرها از توزیع تصادفی به‌طور هماهنگ در یک مساحت $211 * 211$ متر تبعیت می‌کنند. داده‌های یک رویداد از ارجحیت بالا و پایین با میزان بیت ثابت cbr در حوزه شبکه تولید می‌شوند. حسگرها داده‌های یک رویداد را انباشته می‌کنند و آن‌ها را به یک راه‌انداز گزارش می‌کنند. یک مرز تاخیری برای فرستادن داده‌ها از حسگرها به یک راه‌انداز وجود دارد.

SIMULATION PARAMETERS

| | |
|--------------------------|-------------|
| Network size | 200m x 200m |
| No. of sensors | 100 |
| Node placement | Uniform |
| Radio range | 40m |
| MAC layer | IEEE 802.11 |
| Bandwidth | 2Mbps |
| Packet size | 32 bytes |
| No. of actuators | 1-6 |
| No. of concurrent events | 3-10 |
| B_e | 2sec |

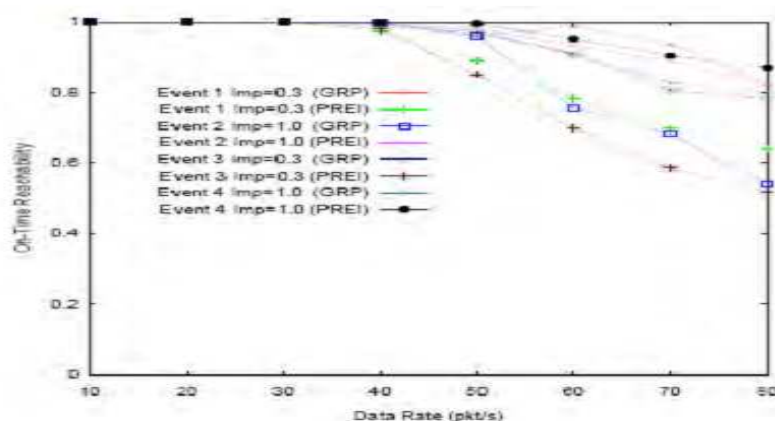
جدول 3: (پارامترهای شبیه سازی شده)

۴-۵ قابلیت اطمینان گزارش کردن یک رویداد:

در اولین دسته از آزمایشات ما قابلیت اطمینان الگوریتم گزارش‌کننده رویداد را ارزیابی کردیم. نهایتاً ما ۴ رویداد را به‌طور تصادفی در شبکه تولید کردیم و مقادیر داده‌هایشان را از 10 pkt تا 1 pkt بوجود آوردیم. دو تا از این رویدادها، رویدادهای پرارجحیت با اهمیت ۱ هستند در حالی که دو تا رویداد کم‌ارجحیت با اهمیت ۳ هستند. هر بسته باید به راه‌انداز داخل مرز نهفتگی $2s$ گزارش شود. ابتدا فرض می‌کنیم که همه‌ی گزارشات به یک راه‌انداز، مسیره‌ی می‌شوند. (جدول ۲). ما مکان‌های رویدادها و تغییرپذیری را برای تولید مکان‌های

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت فروشگاههای آسمان مراجعه کنید.

حسگر متفاوت، ثابت کردیم. قابلیت رسیدن در زمان چهار رویداد با گزارش دادن رویداد مبتنی بر ارجحیت، ما را با اهمیت یک رویداد نشان می دهد.

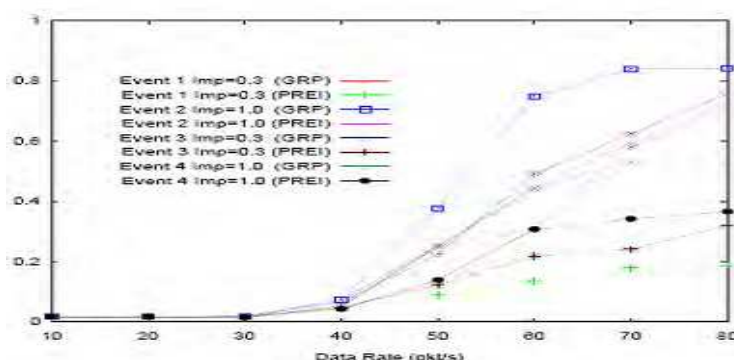


شکل 4: (قابلیت رسیدن در زمان)

برای مقایسه ما همچنین این نتیجه را با پروتکل مسیردهی جغرافیایی (GPR) نشان می دهیم که در آن به جلوبردن، مشتاقانه به کاررفته و هیچ تمایزی با در نظر گرفتن انواع یک رویداد وجود ندارد. می توانیم ببینیم که PREI ها قابلیت رسیدن در زمان بالاتر برای رویدادهای مهم به شمار می آیند. قابلیت رسیدن برای رویدادهای کم اهمیت، پایین تر از قابلیت رسیدن در GRP است این به تبعیت از هدف طراحی ما است که برای رویدادهای مهم با ارجحیت بالاتر و مسیرهای پر کیفیت را خدمات رسانی می کند. به یاد داشته باشید حتی اگر رویدادهای متفاوت از یک اهمیت مشابه برخوردار باشند، قابلیت های اطمینان آن ها هم می تواند وابسته به

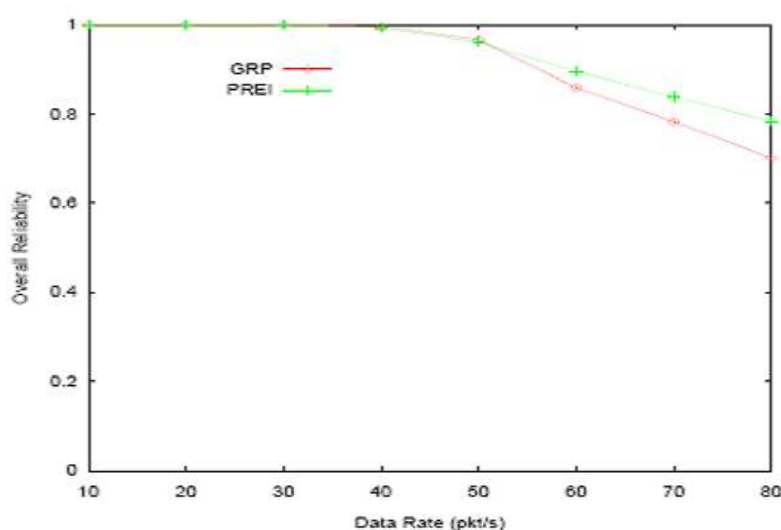
**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

مکان‌های آن‌ها متفاوت باشند. این امر همچنین زمانی رخ می‌دهد که تاخیر میانگین را مقایسه کنیم. با این وجود PREI ها معمولا برای یک رویداد مشابه بهتر عمل می‌کنند.



شکل 5: تاخیر میانگین

یک مشاهده جالب آن است که در PREI تاخیرهای میانگین رویدادها مهمترند اما کم‌تر از رویدادهای مهم نیستند. مثلا تاخیر برای این رویداد، پایین‌تر از همه‌ی رویدادهای دیگر است، حتی اگر اهمیت آن زیاد نباشد. دلیل آن است که این رویداد نزدیک‌تر به راه‌انداز است تا دیگر رویدادها. ما تاخیرهای قبل از جهش میانگین را که معمولا برای حوادث مهم پایین‌تر است، رایافتیم همچنین به یاد داشته باشید که الگوریتم بخش راه‌انداز می‌تواند این تاخیر را کاهش دهد و می‌توان آن را بعدا آزمایش کرد.



شکل 6: قابلیت اطمینان کلی

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.**

سرانجام شکل ۶، شاخص قابلیت اطمینان کلی R از این دو پروتکل را نشان می دهد و دوباره، این شکل شرح می دهد که PREI بهتر از GRP کار می کند.

۴-۶ نتیجه گیری:

در این مقاله، ما به گزارش کردن رویدادهای قابل اطمینان از حسگرها به راه اندازها در یک شبکه حسگر بی سیم تمرکز کردیم. بحث کردیم قابلیت اطمینان در این مضمون، رابطه نزدیک با تاخیر یا تازگی رویدادها دارد و آنها را باید مشترکاً بهینه سازی کرد. و همچنین چارچوب های کلی برای گزارش کردن رویدادهای آگاه مطرح کردیم (حداکثر کردن شاخص قابل اعتماد - انباشت داده های چند سطحی - پروتکل انتقال مبتنی بر ارجحیت PREI) و عملکرد چارچوبها را از طریق شبیه سازی ها ارزیابی کردیم و دیدیم که چارچوب های ارائه شده باعث استفاده موثر از راه اندازها شده و می تواند به طور قابل ملاحظه ای قابلیت اطمینان گزارش کردن رویدادها را ارتقا دهد.

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.

منابع و مأخذ:

- [^۱] H. Karland A. Willig, Architectures and Protocols for Wireless Sensor Networks. Chichester: John Wiley & Sons, ۲۰۰۵, in preparation.
- [^۲] B. Liu and D. Towsley, “A study on the coverage of large-scale sensor networks,” in Proc. ۱st IEEE International Conference on Mobile Ad-hoc and Sensor Systems (MASS’۰۴), ۲۰۰۴.
- [^۳] X.-Y. Li, P.-J. Wan, and O. Frieder, “Coverage in wireless ad hoc sensor networks,” IEEE Transactions on Computers, vol. ۵۲, no. ۶, June ۲۰۰۳.
- [^۴] C.-F. Huang and Y.-C. Tseng, “The coverage problem in a wireless sensor network,” MONET Mobile Networks and Applications, ۲۰۰۴, to appear.
- [^۵] C.-Y. Wan, A. T. Campbell, and L. Krishnamurthy, “Psfq: A reliable transport protocol for wireless sensor networks,” in Proc. First ACM Intl. Workshop on Wireless Sensor Networks and Applications (WSNA’۰۲), Atlanta, GA, ۲۰۰۲.

[۶] R. R. Brooks, P. Ramanathan, and A. M. Sayeed, "Distributed Target Classification and Tracking in Sensor Networks," Proceedings of the IEEE, vol. ۹۱, no. ۸, pp. ۱۱۶۳-۱۱۷۱, Aug. ۲۰۰۳.

[۷] F. Zhao, J. Shin, and J. Reich, "Information-driven dynamic sensor collaboration," IEEE Signal Processing Magazine, pp. ۶۱-۷۲, Mar. ۲۰۰۲.

[۸] J. L. Hill and D. E. Culler, "MICA: A wireless platform for deeply embedded computing," IEEE Micro, vol. ۲۲, no. ۶, pp. ۱۲-۲۴, Dec. ۲۰۰۲.

[۹] B. Deb, S. Bhatnagar, and B. Nath, "Information assurance in sensor networks," in Proc. ۲nd ACM Intl. Workshop on Wireless Sensor Networks and Applications (WSNA), San Diego, CA, Sept. ۲۰۰۳.

[۱۰] B. Deb, S. Bhatnagar, and B. Nath, "Reinform: Reliable information forwarding using multiple paths in sensor networks," in Proc. ۲۸th Annual IEEE Conference on Local Computer Networks (LCN ۲۰۰۳), Bonn, Germany, Oct. ۲۰۰۳, to appear.

[۱۱] S. Dulmann, T. Nieberg, J. Wu, and P. Havinga, "Trade-off between traffic overhead and reliability in multipath routing for wireless sensor networks," in Proc. IEEE Wireless Communications and Networking Conference (WCNC), New Orleans, LA, Mar. ۲۰۰۳.

[۱۲] S.-J. Park and R. Sivakumar, "Poster: Sink-to-sensors reliability in sensor networks," in Proc. ۴th ACM Intl. Symp. on Mobile Ad Hoc Networking and Computing (MOBIHOC), Annapolis, MD, June ۲۰۰۳.

[۱۳] C. Intanagonwiwat, R. Govindan, D. Estrin, J. Heidemann, and F. Silva, "Directed diffusion for wireless sensor networks," IEEE/ACM Transactions on Networking, vol. ۱۱, no. ۱, pp. ۲-۱۶, Feb. ۲۰۰۳.

[۱۴] S. Tilak, N. B. Abu-Ghazaleh, and W. Heinzelman, "Infrastructure tradeoffs for sensor networks," in Proc. ۱st ACM Intl. Workshop on Sensor Networks and Applications (WSNA), Atlanta, GA, Sept. ۲۰۰۲.

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.

[۱۵] M. Weiser, "The Computer of the TwentyFirstCentury," Scientific American, pp. ۹۴-۱۰۰, September ۱۹۹۱.

[۱۶] H. Zhang, J.C. Hou, "Maintaining sensing coverage and connectivity in large sensor networks", Technical Report UIUCDCS-R- ۲۰۰۳-۲۳۵۱, June ۲۰۰۳.

[۱۷] I. F. Akyildiz, W. Su, Y. Sankarasubramaniam, and E. Cayirci, "A survey on sensor networks," IEEE Comm. Magazine, Volume: ۴۰ Issue: ۸, pp. ۱۰۲-۱۱۴, August ۲۰۰۲.

[۱۸] Akyildiz, I.F., Su, W., Sankarasubramaniam, Y., Cayirci, E.: "A survey on sensor networks". IEEE Communications Magazine ۴۰(۸), ۱۰۲-۱۱۴ (۲۰۰۲).

[۱۹] Intanagonwiwat, C., Estrin, D., Govindan, R., Heidemann, J.: "Impact of network density on Data Aggregation in wireless sensor networks". In: Intanagonwiwat, C., Estrin, D., Govindan, R., Heidemann, J. (eds.) Proc. of the ۲۲nd International Conference on Distributed Computing Systems, pp. ۵۷۵-۵۷۸ (July ۲۰۰۲).

[۲۰] Ozdemir, Suat., "Secure and Reliable Data Aggregation for Wireless Sensor Networks", Springer-Verlag Berlin Heidelberg,, pp. ۱۰۲-۱۰۹, ۲۰۰۷

[۲۱] Younis, S. Fahmy, "HEED: A Hybrid, Energy-Efficient, Distributed Clustering Approach for Ad Hoc Sensor Networks". IEEE Transactions on Mobile Computing, vol. ۳, no. ۴, pp. ۳۶۶-۳۷۹, ۲۰۰۴.

[۲۲] Leandro A. Villas, Azzedine Boukerche, Regina B. Araujo. "A Reliable and Data Aggregation Aware Routing Protocol for Wireless Sensor Networks", MSWIM'۰۹, October ۲۶-۲۹, ۲۰۰۹, Tenerife, Canary Islands, Spain.

[۲۳] E.C.-H. Ngai, M.R. Lyu, J. Liu, A real-time communication

framework for wireless sensor-actuator networks, in: Proc. of the IEEE Aerospace Conference, Big Sky, Montana, US, March ۲۰۰۶.

[۲۴] I.F. Akyldiz, I. Kasimoglu, Wireless sensor and actor networks:research challenges, Ad Hoc Networks ۲ (۴) (۲۰۰۴) ۳۵۱-۳۶۷.

[۲۵] C. Micheloni, G.L. Foresti, C. Piciarelli, L. Cinque, An autonomous vehicular for video surveillance of indoor environments, IEEE Transactions on Vehicular Technology ۵۶ (۲) (۲۰۰۷) ۴۸۷-۴۹۸.

[۲۶] T. Chen, J. Tsai, M. Gerla, Qos routing performance in multihop multimedia wireless networks, in: Proc. IEEE Sixth Int. Conf. Universal Personal Commun., ۱۹۹۷, pp. ۵۵۷-۵۶۱.

[۲۷] C. Lu, B.M. Blum, T.F. Abdelzaher, J.A. Stankovic, T. He, RAP: a realtime communication architecture for large-scale wireless sensor networks, in: Proc. of the IEEE RTAS, San Jose, CA, US, September ۲۰۰۲.

[۲۸] E. Felemban, C.-G. Lee, E. Ekici, MMSPEED: multipath multi-speed protocol for QoS guarantee of reliability and timeliness in wireless sensor networks, IEEE Transactions on Mobile Computing ۵ (۶) (۲۰۰۶) ۷۳۸-۷۵۴.

[۲۹] Q. Huang, C. Lu, G.-C. Roman, Mobicast: just-in-time multicast for sensor networks under spatiotemporal constraints, in: Proc. of the ۲nd International Workshop on Information Processing in Sensor Networks, ۲۰۰۲, pp. ۴۴۲-۴۵۷.

[۳۰] S.C. Ergen, P. Varaiya, Energy efficient routing with delay guarantee for sensor networks, ACM Wireless Networks ۱۳ (۵) (۲۰۰۷) ۶۷۹-۶۹۰.

[۳۱] J. Aidemark, P. Folkesson, J. Karlsson, A framework for node-level fault tolerance in distributed real-time systems, in: Proc. of the IEEE DSN, Yokohama, Japan, June ۲۸ - July ۱, ۲۰۰۵.

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.

- [۳۲] D. Ganesan, R. Govindan, S. Shenker, D. Estrin, Highly-resilient, energy-efficient multipath routing in wireless sensor networks Mobile Computing and Communication Review ۱ (۲) (۲۰۰۱).
- [۳۳] P. Djukic, S. Valaee, Reliable packet transmissions in multipath routed wireless networks, IEEE Transactions on Mobile Computing ۵ (۵) (۲۰۰۶) ۵۴۸-۵۵۹.
- [۳۴] E.C.-H. Ngai, Y. Zhou, M.R. Lyu, J. Liu, LOFT: a latency-oriented fault tolerant transport protocol for wireless sensor-actuator networks, in: Proc. of the IEEE Globecom, Washington, DC, US, November ۲۰۰۷.
- [۳۵] K. Fall, K. Varadhan, The ns manual, December ۲۰۰۳, <<http://www.isi.edu/nsnam/ns>>.
- [۳۶] B. Karp, H. Kung, GPSR: greedy perimeter stateless routing for wireless networks, in: Proc. of ACM MobiCom, Boston, Massachusetts, US, ۲۰۰۰.
- [۳۷] H. Frey, I. Stojmenovic, On delivery guarantees of face and combined greedy-face routing algorithms in ad hoc and sensor networks, in: Proc. of ACM Mobicom, Los Angeles, US, September ۲۰۰۶, pp. ۳۹۰-۴۰۱.

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.



Alzahra University

Reliability in WSNs

A project Report

Presented to:

Department of computer engineering

Advisor:

Engineer Adel Fathi

این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی اسمان مراجعه کنید.

By:

Nafiseh Karimi

August ۲۰۱۳

**این فایل فقط برای مشاهده می باشد برای خرید فایل ورد این پایان نامه با قیمت فقط پنج هزار تومان به سایت
فروشگاهی آسمان مراجعه کنید.**